

Systemes Canoniques Abstraits :

Application à la Complétion et à la Dédution Modulo

Séminaire PROTHEO

Guillaume Burel

LORIA – Équipe PROTHEO
Encadrant : Claude Kirchner

Jeudi 3 Novembre 2005



Première partie I

Soutenance de stage de mastère



Démonstration automatique et interactive : de nombreux formalismes logiques

- calcul des séquents \rightarrow calcul des constructions [inductives, algébriques, ...]



Démonstration automatique et interactive : de nombreux formalismes logiques

- calcul des séquents \rightarrow calcul des constructions [inductives, algébriques, ...]
- complétion [close, standard, modulo, ...]



Démonstration automatique et interactive : de nombreux formalismes logiques

- calcul des séquents \rightarrow calcul des constructions [inductives, algébriques, ...]
- complétion [close, standard, modulo, ...]
- résolution [ordonnée, avec sélection, ...]

Démonstration automatique et interactive : de nombreux formalismes logiques

- calcul des séquents \rightarrow calcul des constructions [inductives, algébriques, ...]
- complétion [close, standard, modulo, ...]
- résolution [ordonnée, avec sélection, ...]

Différentes représentations des preuves mais une notion commune : certaines preuves sont « meilleures » que d'autres :

Démonstration automatique et interactive : de nombreux formalismes logiques

- **calcul des séquents** → calcul des constructions [inductives, algébriques, ...]
- complétion [close, standard, modulo, ...]
- résolution [ordonnée, avec sélection, ...]

Différentes représentations des preuves mais une notion commune : certaines preuves sont « meilleures » que d'autres : preuves sans coupures

Démonstration automatique et interactive : de nombreux formalismes logiques

- calcul des séquents \rightarrow calcul des constructions [inductives, algébriques, ...]
- **complétion** [close, standard, modulo, ...]
- résolution [ordonnée, avec sélection, ...]

Différentes représentations des preuves mais une notion commune : certaines preuves sont « meilleures » que d'autres : preuves sans coupures, preuves par réécriture (en « vallée »)

Démonstration automatique et interactive : de nombreux formalismes logiques

- calcul des séquents \rightarrow calcul des constructions [inductives, algébriques, ...]
- complétion [close, standard, modulo, ...]
- **résolution** [ordonnée, avec sélection, ...]

Différentes représentations des preuves mais une notion commune : certaines preuves sont « meilleures » que d'autres : preuves sans coupures, preuves par réécriture, preuves qui appliquent la résolution sur les grands atomes en premier.

Démonstration automatique et interactive : de nombreux formalismes logiques

- calcul des séquents \rightarrow calcul des constructions [inductives, algébriques, ...]
- complétion [close, standard, modulo, ...]
- résolution [ordonnée, avec sélection, ...]

Différentes représentations des preuves mais une notion commune : certaines preuves sont « meilleures » que d'autres : preuves sans coupures, preuves par réécriture, preuves qui appliquent la résolution sur les grands atomes en premier.

Cadre des systèmes canoniques abstraits (S.C.A.) introduit par [Dershowitz et Kirchner, 2004] : la notion de bonne preuve est traduite par un **ordre sur les preuves**.



Cadre le plus général et formel possible → nécessité de vérifier qu'il correspond bien à des cas concrets.

Cadre le plus général et formel possible → nécessité de vérifier qu'il correspond bien à des cas concrets.

Systèmes de séquents → obligation de généraliser le cadre

Cadre le plus général et formel possible → nécessité de vérifier qu'il correspond bien à des cas concrets.

Systèmes de séquents → obligation de généraliser le cadre

Complétion : formalisme autour duquel a été construit le cadre

Preuve non détaillée dans [Bonacina et Dershowitz, 2005] pour la complétion close

Preuve pour la complétion standard → représentation des preuves

- 1 Introduction
- 2 Présentation des S.C.A.
 - Définitions et Postulats
 - Présentation Canonique
 - Mécanismes de Dédution
- 3 Systèmes ne préservant pas les Hypothèses
 - Dédution Naturelle et Postulat D
 - Généralisation des Postulats
- 4 Application à la Complétion
 - Présentation
 - Représentations des Preuves
 - Ordre sur les preuves
 - La Complétion Standard comme Instance des S.C.A.
- 5 Conclusion

1 Introduction

2 Présentation des S.C.A.

- Définitions et Postulats
- Présentation Canonique
- Mécanismes de Dédution

3 Systèmes ne préservant pas les Hypothèses

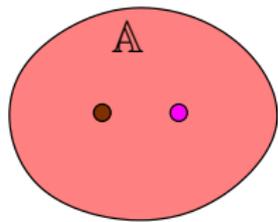
- Dédution Naturelle et Postulat D
- Généralisation des Postulats

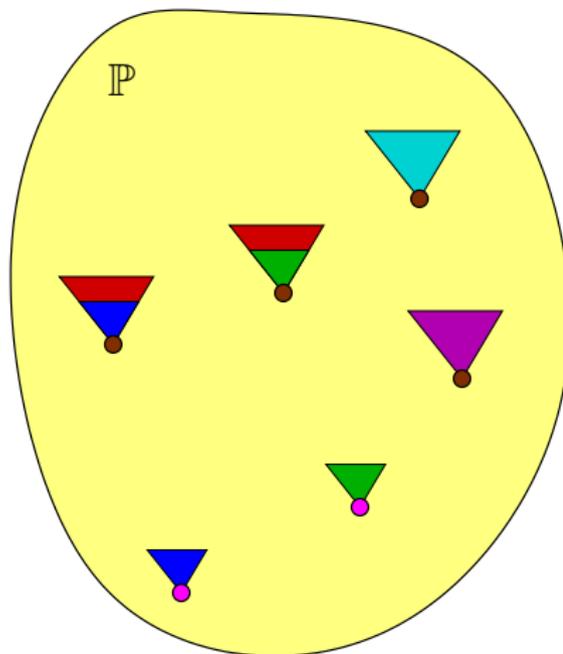
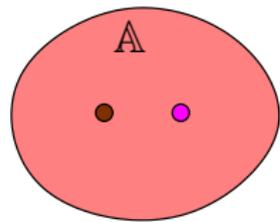
4 Application à la Complétion

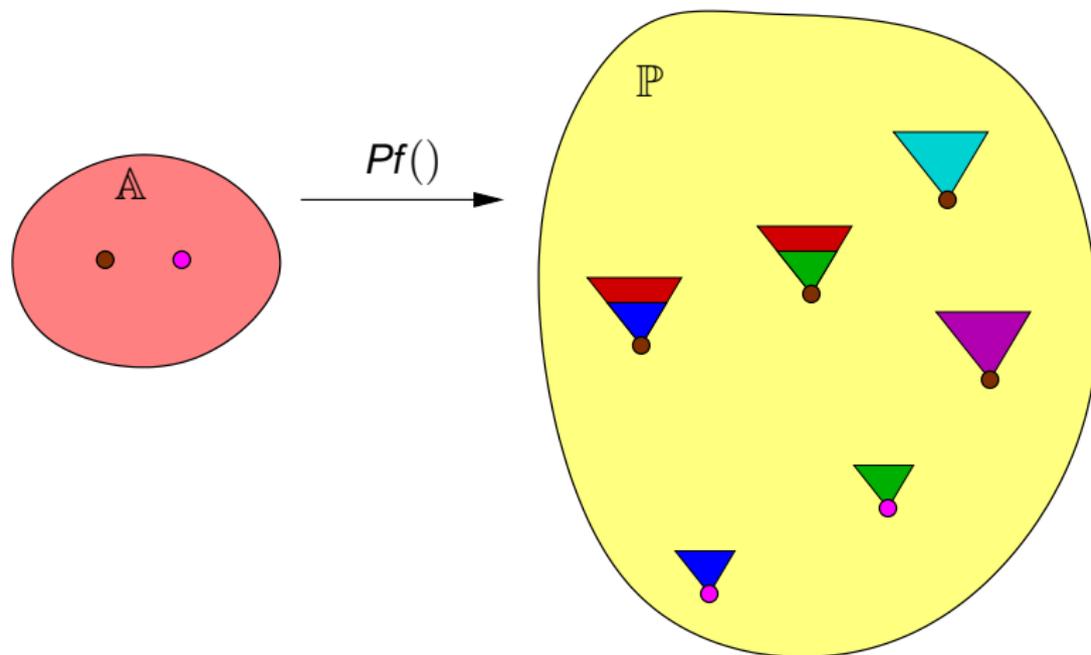
- Présentation
- Représentations des Preuves
- Ordre sur les preuves
- La Complétion Standard comme Instance des S.C.A.

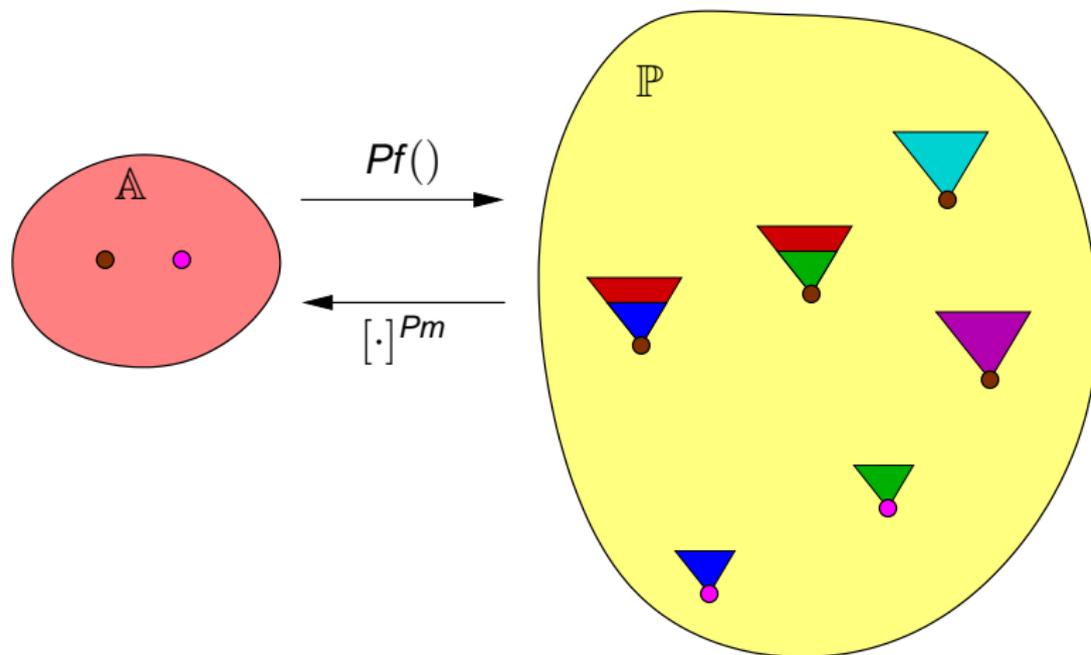
5 Conclusion

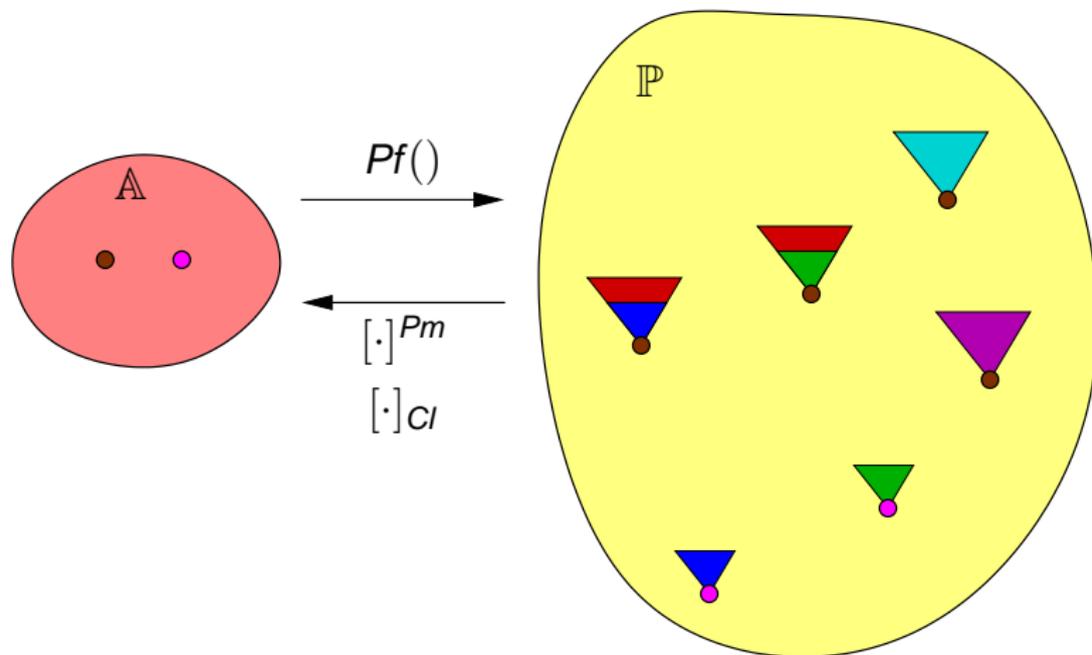




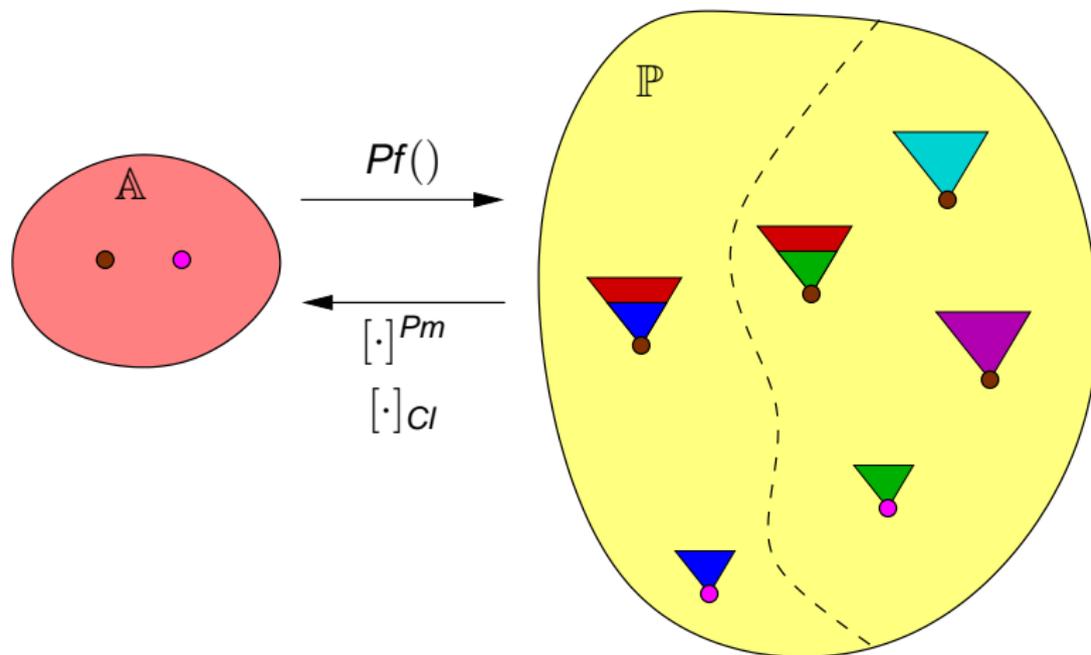




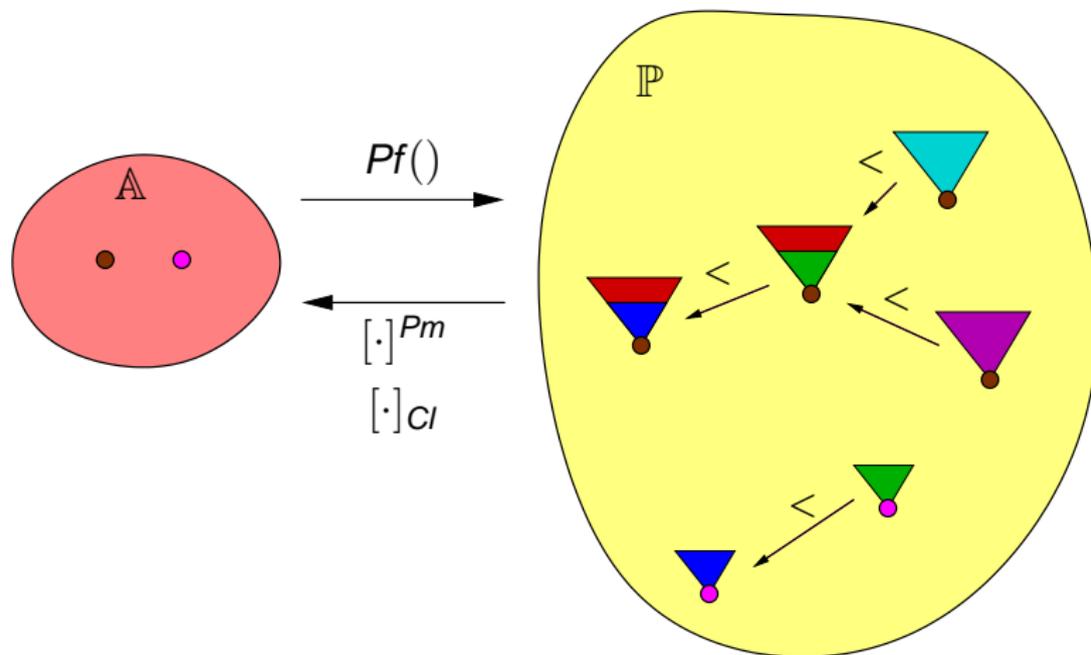




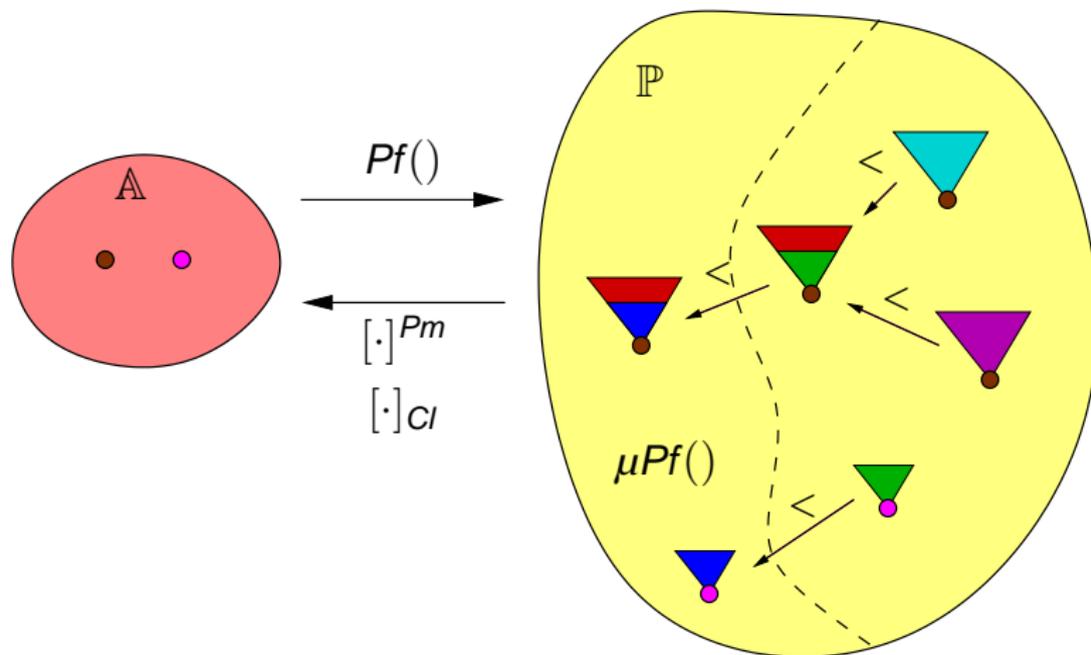
Définitions



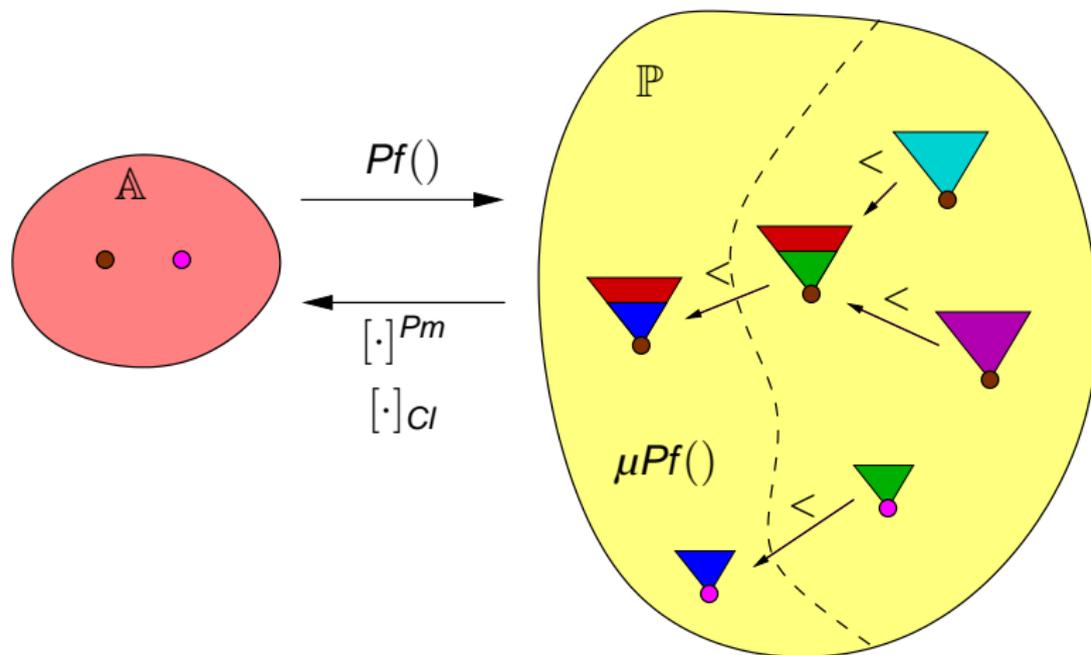
Définitions



Définitions



Définitions



Pour les *justifications* : \sqsubseteq

Pour les *présentations* : \approx

$$ThA \stackrel{!}{=} [Pf(A)]_{Cl}$$

$$ThA \stackrel{!}{=} [Pf(A)]_{Cl}$$

POSTULAT A (RÉFLEXIVITÉ).

Pour toute présentation A :

$$A \subseteq ThA$$

$$ThA \stackrel{!}{=} [Pf(A)]_{Cl}$$

POSTULAT A (RÉFLEXIVITÉ).

Pour toute présentation A :

$$A \subseteq ThA$$

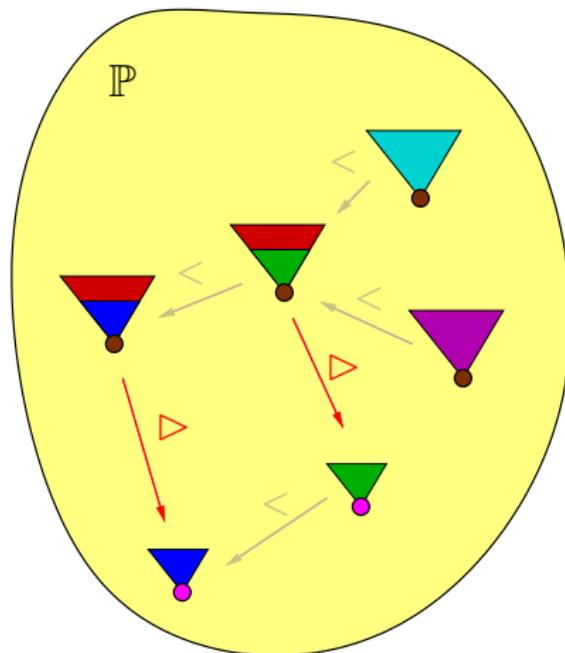
POSTULAT B (FERMETURE).

Pour toute présentation A :

$$ThThA \subseteq ThA$$

Sous-preuves

On définit aussi une notion de sous-preuve sur \mathbb{P} notée \triangleright .



Preuve triviale \hat{a} telle que $[\hat{a}]^{Pm} = \{[\hat{a}]_{Cl}\} = \{a\}$ et $\forall q. \hat{a} \triangleright q$

POSTULAT C (TRIVIA).

Pour toute preuve p et toute formule a :

$$a \in [p]^{Pm} \Rightarrow p \succeq \hat{a}$$

POSTULAT C (TRIVIA).

Pour toute preuve p et toute formule a :

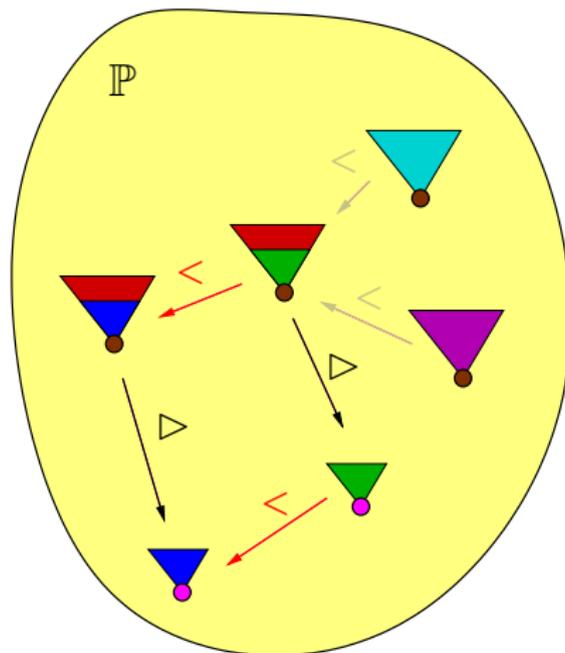
$$a \in [p]^{Pm} \Rightarrow p \succeq \hat{a}$$

POSTULAT D (MONOTONIE DES HYPOTHÈSES DES SOUS-PREUVES).

Pour toutes preuves p et q :

$$p \succeq q \Rightarrow [p]^{Pm} \supseteq [q]^{Pm}$$

Postulat E



POSTULAT C (TRIVIA).

Pour toute preuve p et toute formule a :

$$a \in [p]^{Pm} \Rightarrow p \triangleright \hat{a}$$

POSTULAT D (MONOTONIE DES HYPOTHÈSES DES SOUS-PREUVES).

Pour toutes preuves p et q :

$$p \triangleright q \Rightarrow [p]^{Pm} \supseteq [q]^{Pm}$$

POSTULAT E (REPLACEMENT).

Pour toutes preuves p , q et r :

$$p \triangleright q > r \Rightarrow \exists v \in Pf([p]^{Pm} \cup [r]^{Pm}). p > v \triangleright r$$

$$A^\# \stackrel{!}{=} [\mu Pf(ThA)]^{Pm}$$

$$A^\# \stackrel{!}{=} [\mu Pf(ThA)]^{Pm}$$

$$\mu Pf(ThA^\#) \subseteq Pf(A^\#)$$

Notion de *saturation*

$$A^\# \stackrel{!}{=} [\mu Pf(ThA)]^{Pm}$$

$$\mu Pf(ThA^\#) \subseteq Pf(A^\#)$$

Notion de *saturation*

+

$$\forall r \in A^\#. A^\# \not\subseteq A^\# \setminus \{r\}$$

Notion de *(non)-redondance*

Mécanisme de déduction : $\rightsquigarrow : 2^{\mathbb{A}} \rightarrow 2^{\mathbb{A}}$

Limite : $A_{\infty} \stackrel{!}{=} \liminf_{j \rightarrow \infty} A_j = \bigcup_{j > 0} \bigcap_{i > j} A_i$

Mécanisme de déduction : $\rightsquigarrow : 2^{\mathbb{A}} \rightarrow 2^{\mathbb{A}}$

Limite : $A_{\infty} \stackrel{!}{=} \liminf_{j \rightarrow \infty} A_j = \bigcup_{j > 0} \bigcap_{i > j} A_i$

Adéquat et sain : $A \rightsquigarrow B$ implique $ThA = ThB$

Mécanisme de déduction : $\rightsquigarrow : 2^{\mathbb{A}} \rightarrow 2^{\mathbb{A}}$

Limite : $A_{\infty} \stackrel{!}{=} \liminf_{j \rightarrow \infty} A_j = \bigcup_{j > 0} \bigcap_{i > j} A_i$

Adéquat et sain : $A \rightsquigarrow B$ implique $ThA = ThB$

Bon : $A \rightsquigarrow B$ implique $A \succsim B$

Mécanisme de déduction : $\rightsquigarrow : 2^{\mathbb{A}} \rightarrow 2^{\mathbb{A}}$

Limite : $A_{\infty} \stackrel{!}{=} \liminf_{j \rightarrow \infty} A_j = \bigcup_{j > 0} \bigcap_{i > j} A_i$

Adéquat et sain : $A \rightsquigarrow B$ implique $ThA = ThB$

Bon : $A \rightsquigarrow B$ implique $A \succsim B$

Canonique : $A_{\infty} = A_0^{\#}$

- 1 Introduction
- 2 Présentation des S.C.A.
 - Définitions et Postulats
 - Présentation Canonique
 - Mécanismes de Dédution
- 3 Systèmes ne préservant pas les Hypothèses**
 - **Dédution Naturelle et Postulat D**
 - **Généralisation des Postulats**
- 4 Application à la Complétion
 - Présentation
 - Représentations des Preuves
 - Ordre sur les preuves
 - La Complétion Standard comme Instance des S.C.A.
- 5 Conclusion

Déduction Naturelle

Axiom :

$$\frac{}{\Gamma, A \vdash A} \text{Ax}$$

Abstraction (\rightarrow Introduction) :

$$\frac{\Gamma, A \vdash B}{\Gamma \vdash A \rightarrow B} \text{Abs}$$

Application (\rightarrow Elimination) :

$$\frac{\Gamma \vdash A \rightarrow B \quad \Gamma \vdash A}{\Gamma \vdash B} \text{App}$$

Déduction Naturelle

Axiom :

$$\frac{}{\Gamma, A \vdash A} \text{Ax}$$

Abstraction (\rightarrow Introduction) :

$$\frac{\Gamma, A \vdash B}{\Gamma \vdash A \rightarrow B} \text{Abs}$$

Application (\rightarrow Elimination) :

$$\frac{\Gamma \vdash A \rightarrow B \quad \Gamma \vdash A}{\Gamma \vdash B} \text{App}$$

Plus de postulat D



Plus de postulat D

Postulat E modifié :

POSTULAT E_{gen} (REPLACEMENT GÉNÉRALISÉ).

Pour toute preuve p, q et r :

$$p \triangleright q > r \Rightarrow \exists v \in Pf([p]^{Pm} \cup ([r]^{Pm} \setminus [q]^{Pm})). p > v \triangleright r$$

Exemple

$$\frac{\frac{\frac{\overline{A, B \vdash A} \text{ Ax}}{A \vdash B \rightarrow A} \text{ Abs}}{\vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{ Abs}}$$

Exemple

$$\frac{\frac{\frac{}{A, B \vdash A} \text{Ax}}{A \vdash B \rightarrow A} \text{Abs}}{\vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{Abs}}$$

Exemple

$$\frac{\frac{\frac{}{A, B \vdash A} \text{Ax}}{A \vdash B \rightarrow A} \text{Abs}}{\vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{Abs}}{\quad} \text{donne} \frac{\frac{}{B \rightarrow A, A \vdash B \rightarrow A} \text{Ax}}{\vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{Abs}$$

Exemple

$$\frac{\frac{\frac{}{A, B \vdash A} \text{Ax}}{A \vdash B \rightarrow A} \text{Abs}}{\vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{Abs}}{\quad} \text{donne } \frac{\frac{}{B \rightarrow A, A \vdash B \rightarrow A} \text{Ax}}{B \rightarrow A \vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{Abs}$$

Exemple

$$\frac{\frac{\overline{A, B \vdash A} \text{ Ax}}{A \vdash B \rightarrow A} \text{ Abs}}{\vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{ Abs} \quad \text{donne} \quad \frac{\overline{B \rightarrow A, A \vdash B \rightarrow A} \text{ Ax}}{B \rightarrow A \vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{ Abs}$$

La preuve résultante est bien dans $Pf([p]^{Pm} \cup ([r]^{Pm} \setminus ([q]^{Pm} \setminus [p]^{Pm})))$.

Exemple

$$\frac{\frac{\overline{A, B \vdash A} \text{ Ax}}{A \vdash B \rightarrow A} \text{ Abs}}{\vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{ Abs} \quad \text{donne} \quad \frac{\overline{B \rightarrow A, A \vdash B \rightarrow A} \text{ Ax}}{B \rightarrow A \vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{ Abs}$$

La preuve résultante est bien dans $Pf([p]^{Pm} \cup ([r]^{Pm} \setminus [q]^{Pm}))$.



Exemple

$$\frac{\frac{\overline{A, B \vdash A} \text{ Ax}}{A \vdash B \rightarrow A} \text{ Abs}}{\vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{ Abs} \quad \text{donne} \quad \frac{\overline{B \rightarrow A, A \vdash B \rightarrow A} \text{ Ax}}{B \rightarrow A \vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{ Abs}$$

La preuve résultante est bien dans $Pf(\emptyset \cup (\{B \rightarrow A, A\} \setminus \{A\}))$.



Exemple

$$\frac{\frac{\overline{A, B \vdash A} \text{ Ax}}{A \vdash B \rightarrow A} \text{ Abs}}{\vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{ Abs} \quad \text{donne} \quad \frac{\overline{B \rightarrow A, A \vdash B \rightarrow A} \text{ Ax}}{B \rightarrow A \vdash A \rightarrow B \rightarrow A} \text{ Abs}$$

La preuve résultante est bien dans $Pf(\{B \rightarrow A\})$.



- 1 Introduction
- 2 Présentation des S.C.A.
 - Définitions et Postulats
 - Présentation Canonique
 - Mécanismes de Dédution
- 3 Systèmes ne préservant pas les Hypothèses
 - Dédution Naturelle et Postulat D
 - Généralisation des Postulats
- 4 **Application à la Complétion**
 - **Présentation**
 - **Représentations des Preuves**
 - **Ordre sur les preuves**
 - **La Complétion Standard comme Instance des S.C.A.**
- 5 Conclusion

Deux procédures de complétions ont été étudiées :

- complétion close ; preuve complète et détaillée, contrairement à celle de [Dershowitz, 2003, Bonacina et Dershowitz, 2005]
- complétion standard ; nécessité de comparer plusieurs représentations de preuves

Complétion Standard

La complétion standard a été introduite par [Knuth et Bendix, 1970]

Transforme un ensemble d'axiomes équationnels en un système de réécriture confluent et terminant

Complétude démontrée pour la première fois par [Huet, 1980]

Peut être représentée par des règles d'inférences, par exemple [Bachmair, 1987]

▶ Règles d'inférence



Règles de Formation des Termes de Preuve [Meseguer, 1992]

Congruence :

$$\frac{\pi_1 : t_1 \longrightarrow t'_1 \quad \dots \quad \pi_n : t_n \longrightarrow t'_n}{f(\pi_1, \dots, \pi_n) : f(t_1, \dots, t_n) \longrightarrow f(t'_1, \dots, t'_n)}$$

Remplacement :

$$\ell : (g(x_1, \dots, x_n), d(x_1, \dots, x_n)) \in EUR$$

$$\frac{\pi_1 : t_1 \longrightarrow t'_1 \quad \dots \quad \pi_n : t_n \longrightarrow t'_n}{\ell(\pi_1, \dots, \pi_n) : g(t_1, \dots, t_n) \longrightarrow d(t'_1, \dots, t'_n)}$$

Transitivité :

$$\frac{\pi_1 : t_1 \longrightarrow t_2 \quad \pi_2 : t_2 \longrightarrow t_3}{\pi_1; \pi_2 : t_1 \longrightarrow t_3}$$

Symétrie :

$$\frac{\pi : t_1 \longrightarrow t_2}{\pi^{-1} : t_2 \longrightarrow t_1}$$

Preuves par Remplacement

Introduites par [Bachmair, 1987] pour montrer la complétude la complétion standard

Étape de preuve équationnelle : $s \xrightarrow[u=v]{p} t$

avec $s|_p = \sigma(u)$ et $t = s[\sigma(v)]_p$



Preuves par Remplacement

Introduites par [Bachmair, 1987] pour montrer la complétude la complétion standard

Étape de preuve équationnelle : $s \xrightarrow[u=v]{p} t$

avec $s|_p = \sigma(u)$ et $t = s[\sigma(v)]_p$

Étape de preuve par réécriture : $s \xrightarrow[u \rightarrow v]{p} t$ ou $t \xrightarrow[u \rightarrow v]{p} s$

avec $s|_p = \sigma(u)$ et $t = s[\sigma(v)]_p$



Preuves par Remplacement

Introduites par [Bachmair, 1987] pour montrer la complétude la complétion standard

Étape de preuve équationnelle : $s \xleftrightarrow[u=v]{p} t$

avec $s|_p = \sigma(u)$ et $t = s[\sigma(v)]_p$

Étape de preuve par réécriture : $s \xrightarrow[u \rightarrow v]{p} t$ ou $t \xleftarrow[u \rightarrow v]{p} s$

avec $s|_p = \sigma(u)$ et $t = s[\sigma(v)]_p$

Preuve par remplacement :

$$s_0 \xleftrightarrow[l_0]{p_0} s_1 \xleftrightarrow[l_1]{p_1} s_2 \cdots s_n \xleftrightarrow[l_n]{p_n} t_n$$

avec $\xleftrightarrow{i} \in \{\longleftrightarrow, \longrightarrow, \longleftarrow\}$



Des Termes de Preuve aux Preuves par Remplacement

Si $\pi = f(l_1(l_2), (l_3; r)^{-1})$ où $l_1 : g(x) \longrightarrow d(x)$, $l_2 : s = t$, $l_3 : l \longrightarrow r$, on a :



Des Termes de Preuve aux Preuves par Remplacement

Si $\pi = f(l_1(l_2), (l_3; r)^{-1})$ où $l_1 : g(x) \longrightarrow d(x)$, $l_2 : s = t$, $l_3 : l \longrightarrow r$, on a :

$$\pi \xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Mouvements Parallèles)}$$



Des Termes de Preuve aux Preuves par Remplacement

Si $\pi = f(l_1(l_2), (l_3; r)^{-1})$ où $l_1 : g(x) \longrightarrow d(x)$, $l_2 : s = t$, $l_3 : l \longrightarrow r$, on a :

$$\pi \xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Mouvements Parallèles)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Séquençage)}$$



Des Termes de Preuve aux Preuves par Remplacement

Si $\pi = f(l_1(l_2), (l_3; r)^{-1})$ où $l_1 : g(x) \longrightarrow d(x)$, $l_2 : s = t$, $l_3 : l \longrightarrow r$, on a :

$$\begin{array}{ll} \pi \xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), (l_3; r)^{-1}) & \text{(Mouvements Parallèles)} \\ \xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), (l_3; r)^{-1}) & \text{(Séquençage)} \\ \xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), r^{-1}; l_3^{-1}) & \text{(Inversion de la Composition)} \end{array}$$



Des Termes de Preuve aux Preuves par Remplacement

Si $\pi = f(l_1(l_2), (l_3; r)^{-1})$ où $l_1 : g(x) \longrightarrow d(x)$, $l_2 : s = t$, $l_3 : l \longrightarrow r$, on a :

$$\pi \xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Mouvements Parallèles)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Séquençage)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), r^{-1}; l_3^{-1}) \quad \text{(Inversion de la Composition)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), r; l_3^{-1})$$

(Suppression des Inverses Inutiles)



Des Termes de Preuve aux Preuves par Remplacement

Si $\pi = f(l_1(l_2), (l_3; r)^{-1})$ où $l_1 : g(x) \longrightarrow d(x)$, $l_2 : s = t$, $l_3 : l \longrightarrow r$, on a :

$$\pi \xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Mouvements Parallèles)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Séquençage)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), r^{-1}; l_3^{-1}) \quad \text{(Inversion de la Composition)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), r; l_3^{-1})$$

(Suppression des Inverses Inutiles)

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), l_3^{-1})$$

(Suppression des Identités Inutiles)

Des Termes de Preuve aux Preuves par Remplacement

Si $\pi = f(l_1(l_2), (l_3; r)^{-1})$ où $l_1 : g(x) \longrightarrow d(x)$, $l_2 : s = t$, $l_3 : l \longrightarrow r$, on a :

$$\pi \xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Mouvements Parallèles)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Séquençage)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), r^{-1}; l_3^{-1}) \quad \text{(Inversion de la Composition)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), r; l_3^{-1})$$

(Suppression des Inverses Inutiles)

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), l_3^{-1})$$

(Suppression des Identités Inutiles)

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s), r); f(d(l_2), r); f(d(t), l_3^{-1}) \quad \text{(Remontée de la Composition)}$$



Des Termes de Preuve aux Preuves par Remplacement

Si $\pi = f(l_1(l_2), (l_3; r)^{-1})$ où $l_1 : g(x) \longrightarrow d(x)$, $l_2 : s = t$, $l_3 : l \longrightarrow r$, on a :

$$\pi \xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Mouvements Parallèles)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Séquençage)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), r^{-1}; l_3^{-1}) \quad \text{(Inversion de la Composition)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), r; l_3^{-1})$$

(Suppression des Inverses Inutiles)

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), l_3^{-1})$$

(Suppression des Identités Inutiles)

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s), r); f(d(l_2), r); f(d(t), l_3^{-1}) \quad \text{(Remontée de la Composition)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s), r); f(d(l_2), r); f(d(t), l_3)^{-1} \quad \text{(Inversion de la Congruence)}$$



Des Termes de Preuve aux Preuves par Remplacement

Si $\pi = f(l_1(l_2), (l_3; r)^{-1})$ où $l_1 : g(x) \longrightarrow d(x)$, $l_2 : s = t$, $l_3 : l \longrightarrow r$, on a :

$$\pi \xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Mouvements Parallèles)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), (l_3; r)^{-1}) \quad \text{(Séquençage)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), r^{-1}; l_3^{-1}) \quad \text{(Inversion de la Composition)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), r; l_3^{-1})$$

(Suppression des Inverses Inutiles)

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s); d(l_2), r); f(d(t), l_3^{-1})$$

(Suppression des Identités Inutiles)

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s), r); f(d(l_2), r); f(d(t), l_3^{-1}) \quad \text{(Remontée de la Composition)}$$

$$\xrightarrow{\rightsquigarrow/\sim} f(l_1(s), r); f(d(l_2), r); f(d(t), l_3)^{-1} \quad \text{(Inversion de la Congruence)}$$

$$f(g(s), r) \xrightarrow{l_1} f(d(s), r) \xleftarrow{l_2} f(d(t), r) \xleftarrow{l_3} f(d(t), l)$$



Ordre sur les preuves

Ordre sur les preuves par remplacement [Bachmair, 1987] :

Coût de $s \xrightarrow[u=v]{p} t : (\{\{s, t\}\}, u, t)$

Coût de $s \xrightarrow[u \rightarrow v]{p} t : (\{\{s\}\}, u, t)$

Coût d'une preuve par remplacement : multiensemble des coûts de ses étapes.



Ordre sur les preuves

Ordre sur les preuves par remplacement [Bachmair, 1987] :

Coût de $s \xrightarrow[u=v]{p} t : (\{\{s, t\}\}, u, t)$

Coût de $s \xrightarrow[u \rightarrow v]{p} t : (\{\{s\}\}, u, t)$

Coût d'une preuve par remplacement : multiensemble des coûts de ses étapes.

Ordre sur les termes de preuves :

Un terme de preuve p est supérieur à un autre q si

le coût de la forme normale de p pour \rightsquigarrow / \sim est supérieur à celui de la forme normale de q .



Postulats A B C D : pas de problèmes.

Postulat E :

THÉORÈME 1 (POSTULAT E POUR LES PREUVES ÉQUATIONNELLES).

Pour tous termes de preuves p, r , pour toute position $i \in \mathfrak{p}(p)$,

$$p|_i > r \text{ implique } p > p[r]_i$$

La Complétion Standard est Canonique

La complétion standard est **saine et adéquate** : [Bachmair, 1987, lemme 2.1]



La Complétion Standard est Canonique

La complétion standard est saine et adéquate : [Bachmair, 1987, lemme 2.1]

La complétion standard est **bonne** : [Bachmair, 1987, lemmes 2.5, 2.6]



La Complétion Standard est Canonique

La complétion standard est saine et adéquate : [Bachmair, 1987, lemme 2.1]

La complétion standard est bonne : [Bachmair, 1987, lemmes 2.5, 2.6]

La complétion standard est **canonique** :

THÉORÈME 2.

Pour toute dérivation $(E_i, R_i)_i$ de la complétion standard qui termine sans échec,

$$R_\infty = E_0^\sharp$$



- 1 Introduction
- 2 Présentation des S.C.A.
 - Définitions et Postulats
 - Présentation Canonique
 - Mécanismes de Dédution
- 3 Systèmes ne préservant pas les Hypothèses
 - Dédution Naturelle et Postulat D
 - Généralisation des Postulats
- 4 Application à la Complétion
 - Présentation
 - Représentations des Preuves
 - Ordre sur les preuves
 - La Complétion Standard comme Instance des S.C.A.
- 5 Conclusion

Conclusion

On a pu appliquer les systèmes canoniques abstraits :

- à la déduction naturelle, grâce à une généralisation du cadre pour les systèmes de preuve ne préservant pas les hypothèses dans les sous-preuves ;
preuves minimales = preuves sans coupures



Conclusion

On a pu appliquer les systèmes canoniques abstraits :

- à la déduction naturelle, grâce à une généralisation du cadre pour les systèmes de preuve ne préservant pas les hypothèses dans les sous-preuves ;
preuves minimales = preuves sans coupures
- aux complétions close et standard, pour lesquelles une preuve complète et détaillée est donnée.



Conclusion

On a pu appliquer les systèmes canoniques abstraits :

- à la déduction naturelle, grâce à une **généralisation du cadre** pour les systèmes de preuve ne préservant pas les hypothèses dans les sous-preuves ;
preuves minimales = preuves sans coupures
- aux complétions close et standard, pour lesquelles une preuve complète et détaillée est donnée.

Ces résultats sont probablement extensibles au calcul des séquents, à la logique linéaire



Conclusion

On a pu appliquer les systèmes canoniques abstraits :

- à la déduction naturelle, grâce à une généralisation du cadre pour les systèmes de preuve ne préservant pas les hypothèses dans les sous-preuves ;
preuves minimales = preuves sans coupures
- aux **complétions close et standard**, pour lesquelles une preuve complète et détaillée est donnée.

Ces résultats sont probablement extensibles au calcul des séquents, à la logique linéaire, à la complétion modulo, à l'algorithme de Buchberger.



Conclusion

On a pu appliquer les systèmes canoniques abstraits :

- à la déduction naturelle, grâce à une généralisation du cadre pour les systèmes de preuve ne préservant pas les hypothèses dans les sous-preuves ;
preuves minimales = preuves sans coupures
- aux complétions close et standard, pour lesquelles une preuve complète et détaillée est donnée.

Ces résultats sont probablement extensibles au calcul des séquents, à la logique linéaire, à la complétion modulo, à l'algorithme de Buchberger.

Calcul des constructions, calcul des séquents modulo, procédure de résolution ?



Conclusion

On a pu appliquer les systèmes canoniques abstraits :

- à la déduction naturelle, grâce à une généralisation du cadre pour les systèmes de preuve ne préservant pas les hypothèses dans les sous-preuves ;
preuves minimales = preuves sans coupures
- aux complétions close et standard, pour lesquelles une preuve complète et détaillée est donnée.

Ces résultats sont probablement extensibles au calcul des séquents, à la logique linéaire, à la complétion modulo, à l'algorithme de Buchberger.

Calcul des constructions, calcul des séquents modulo, procédure de résolution ?

Ordres différents sur les systèmes de séquent



Conclusion

On a pu appliquer les systèmes canoniques abstraits :

- à la déduction naturelle, grâce à une généralisation du cadre pour les systèmes de preuve ne préservant pas les hypothèses dans les sous-preuves ;
preuves minimales = preuves sans coupures
- aux complétions close et standard, pour lesquelles une preuve complète et détaillée est donnée.

Ces résultats sont probablement extensibles au calcul des séquents, à la logique linéaire, à la complétion modulo, à l'algorithme de Buchberger.

Calcul des constructions, calcul des séquents modulo, procédure de résolution ?

Ordres différents sur les systèmes de séquent

Formalisation en Coq



Deuxième partie II

Déduction Modulo Asymétrique



6 Déduction Modulo et Réécriture

- Introduction à la Déduction Modulo
- Rappels de Réécriture
- Confluence et Élimination des Coupures

7 Complétion Généralisée

- Approche de G. Dowek
- Notre Approche
- Perspectives

6 Déduction Modulo et Réécriture

- Introduction à la Déduction Modulo
- Rappels de Réécriture
- Confluence et Élimination des Coupures

7 Complétion Généralisée

- Approche de G. Dowek
- Notre Approche
- Perspectives

Principe de Poincaré : différence entre démonstrations de

$2 + 2 = 4$ et Axiome du choix \Leftrightarrow Lemme de Zorn
calcul \neq raisonnement

En déduction modulo [Dowek et al., 2003], les étapes de calcul sont masquées pour faire apparaître le raisonnement.



Calcul des Séquents Modulo

Règles de conversion :

$$\frac{\Gamma, B \vdash \Delta}{\Gamma, A \vdash \Delta} \text{Conv-g} \quad \text{si } A \equiv B \quad \frac{\Gamma \vdash B, \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \text{Conv-d}$$



Calcul des Séquents Modulo

Règles de conversion :

$$\frac{\Gamma, B \vdash \Delta}{\Gamma, A \vdash \Delta} \text{Conv-g} \quad \text{si } A \equiv B \quad \frac{\Gamma \vdash B, \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \text{Conv-d}$$

Calcul des Séquents Modulo

$$\frac{}{\Gamma, A \vdash B, \Delta} \text{Axiom} \quad \text{si } A \equiv B$$

$$\frac{\Gamma, B \vdash \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \neg\text{-d} \quad \text{si } A \equiv \neg B$$

$$\frac{\Gamma \vdash B, \Delta \quad \Gamma \vdash C, \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \wedge\text{-d} \quad \text{si } A \equiv B \wedge C$$

$$\frac{\Gamma \vdash \{t/x\}B, \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \exists\text{-d} \quad \text{si } A \equiv \exists x. B$$

$$\frac{\Gamma, A \vdash \Delta \quad \Gamma \vdash B, \Delta}{\Gamma \vdash \Delta} \text{Coup} \quad \text{si } A \equiv B$$

$$\frac{\Gamma, B \vdash C, \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \Rightarrow\text{-d} \quad \text{si } A \equiv B \Rightarrow C$$

$$\frac{\Gamma \vdash B, C, \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \vee\text{-d} \quad \text{si } A \equiv B \vee C$$

$$\frac{\Gamma \vdash \{c/x\}B, \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \forall\text{-d} \quad \text{si } A \equiv \forall x. B$$

et c constante fraîche

Déduction Modulo Asymétrique [Dowek, 2003]

Congruence \equiv simulée par un système de réécriture \rightarrow



Déduction Modulo Asymétrique [Dowek, 2003]

Congruence \equiv simulée par un système de réécriture \rightarrow

Analyticité \Rightarrow on ne réécrit que vers le haut

Règles de conversion :

$$\frac{\Gamma, B \vdash \Delta}{\Gamma, A \vdash \Delta} \uparrow\text{-g} \quad \text{si } A \rightarrow B \quad \frac{\Gamma \vdash B, \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \uparrow\text{-d}$$

Calcul des Séquents Modulo Asymétrique

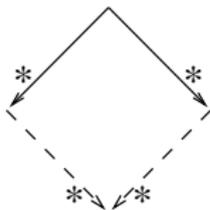
$$\frac{}{\Gamma, A \vdash B, \Delta} \text{Axiom} \quad \text{si } A \xrightarrow{*} \leftarrow{*} B \quad \frac{\Gamma, A \vdash \Delta \quad \Gamma \vdash B, \Delta}{\Gamma \vdash \Delta} \text{Coup} \quad \text{si } A \xleftarrow{*} \xrightarrow{*} B$$

$$\frac{\Gamma, B \vdash \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \neg\text{-d} \quad \text{si } A \xrightarrow{*} \neg B \quad \frac{\Gamma \vdash B, C, \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \vee\text{-d} \quad \text{si } A \xrightarrow{*} B \vee C$$

$$\frac{\Gamma \vdash B, \Delta \quad \Gamma \vdash C, \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \wedge\text{-d} \quad \text{si } A \xrightarrow{*} B \wedge C \quad \frac{\Gamma \vdash \{c/x\}B, \Delta}{\Gamma \vdash A, \Delta} \forall\text{-d} \quad \text{si } A \xrightarrow{*} \forall x. B$$

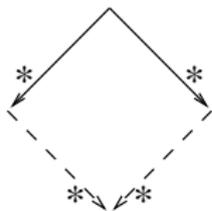
et c constante fraîche

Réduction de Pics et Confluence



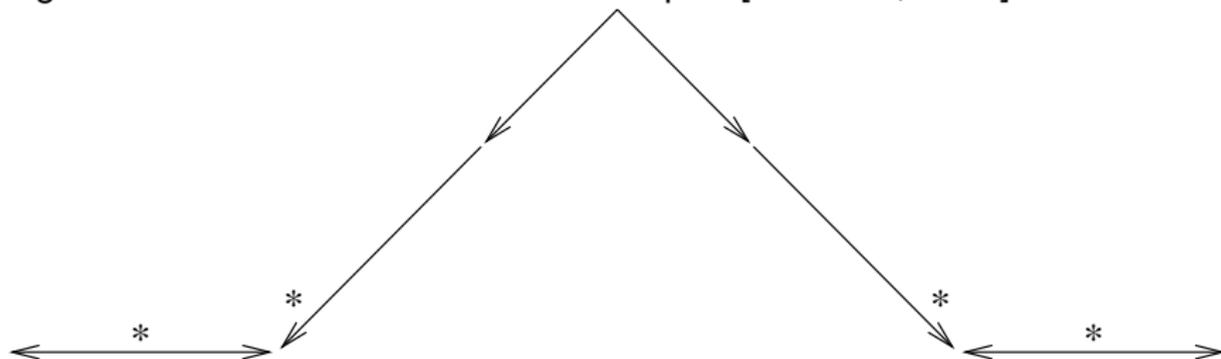
Confluence :

Réduction de Pics et Confluence

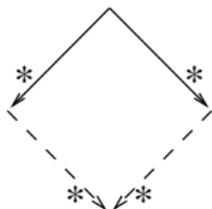


Confluence :

Algorithme de Newman de réduction de pics [Newman, 1942] :

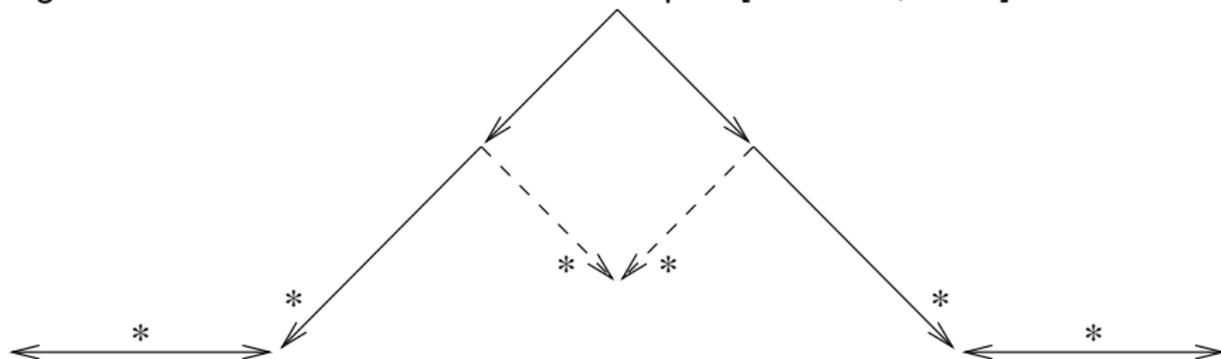


Réduction de Pics et Confluence

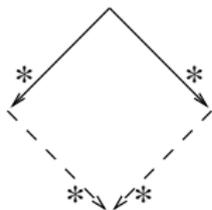


Confluence :

Algorithme de Newman de réduction de pics [Newman, 1942] :

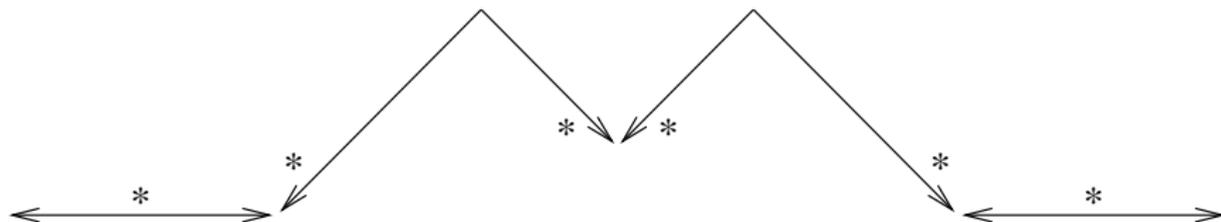


Réduction de Pics et Confluence

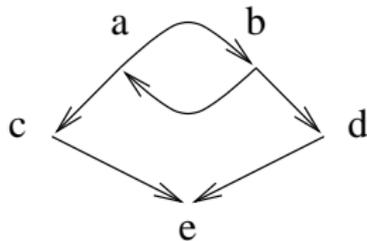


Confluence :

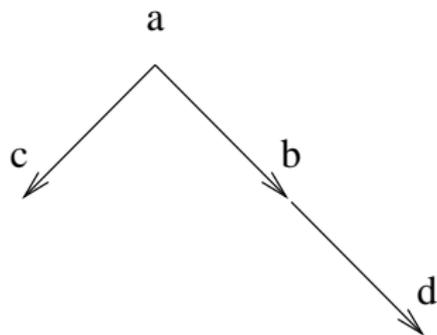
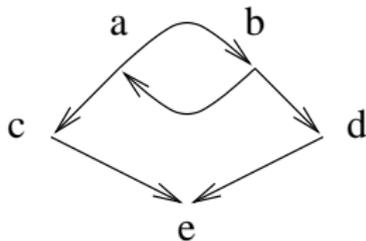
Algorithme de Newman de réduction de pics [Newman, 1942] :



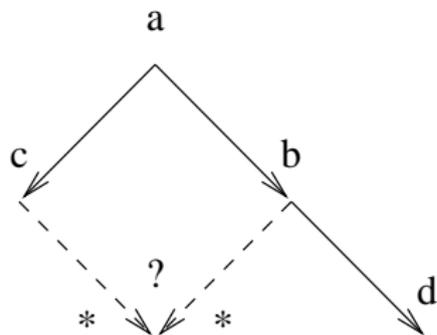
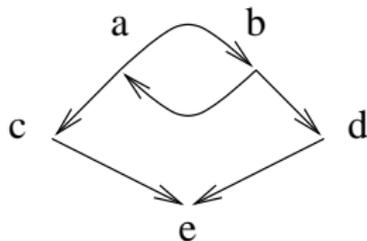
Contre-exemple :



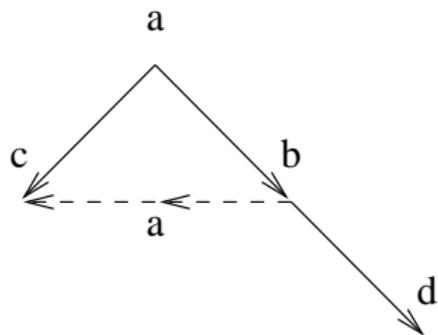
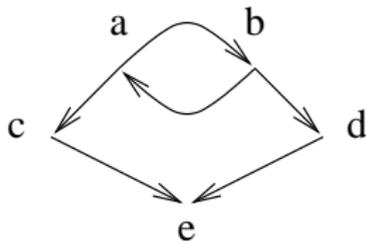
Contre-exemple :



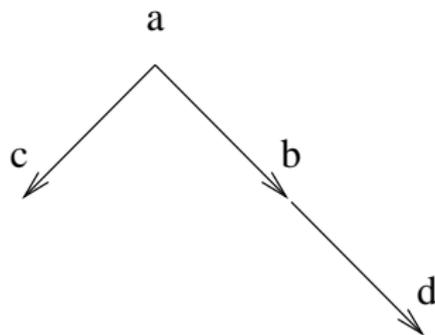
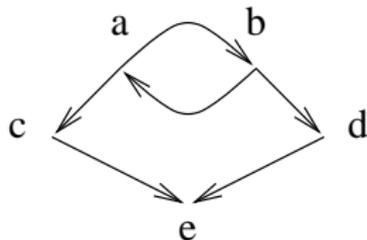
Contre-exemple :



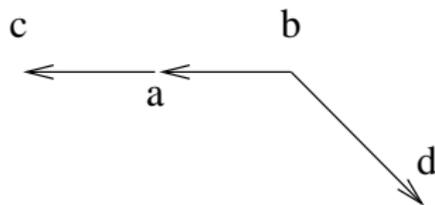
Contre-exemple :



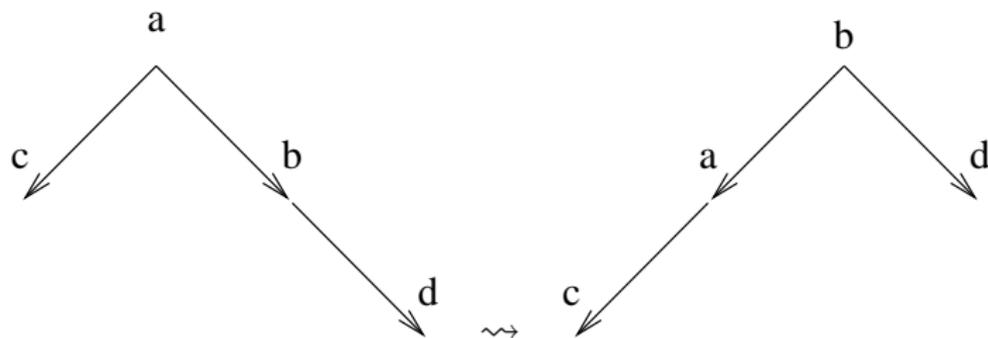
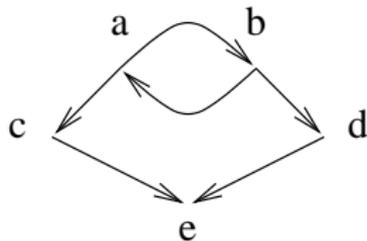
Contre-exemple :



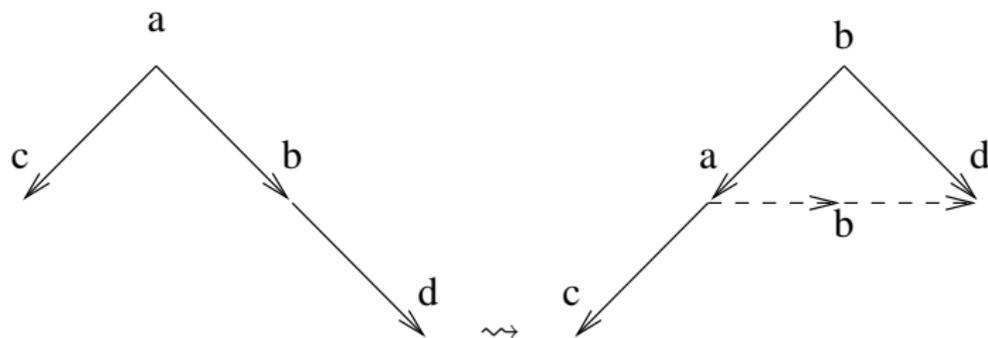
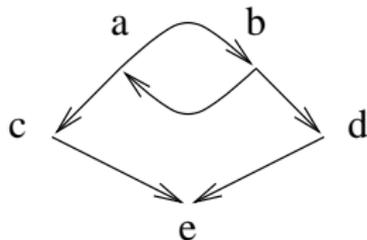
\rightsquigarrow



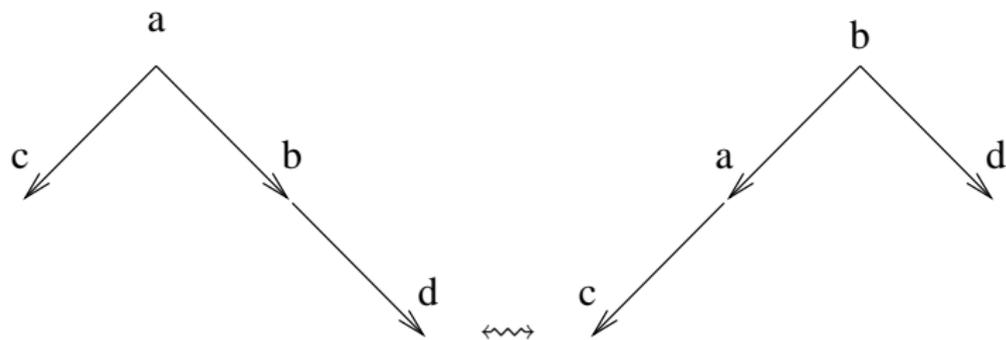
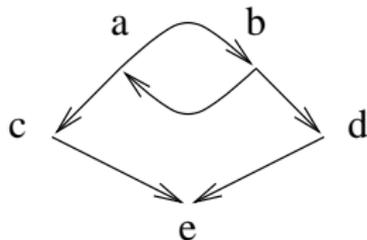
Contre-exemple :



Contre-exemple :



Contre-exemple :



THÉORÈME 3.

$\Gamma \vdash \Delta$ ssi $\exists A \in \Gamma, B \in \Delta$ t.q. $A \leftrightarrow^* B$

Démonstration.

\Rightarrow par induction sur la preuve de $\Gamma \vdash \Delta$

\Leftarrow par induction sur le nombre de pics sur la preuve par remplacement de $A \leftrightarrow^* B$, chaque pic est simulé par une règle de coupure



THÉORÈME 3.

$\Gamma \vdash \Delta$ ssi $\exists A \in \Gamma, B \in \Delta$ t.q. $A \leftrightarrow^* B$

THÉORÈME 4.

$\Gamma \vdash^{cf} \Delta$ ssi $\exists A \in \Gamma, B \in \Delta$ t.q. $A \xrightarrow{*} \leftarrow^* B$

Démonstration.

\Rightarrow par induction sur la preuve de $\Gamma \vdash^{cf} \Delta$

\Leftarrow on a $\frac{}{\Gamma, A \vdash B, \Delta}$ Axiom



THÉORÈME 3.

$\Gamma \vdash \Delta \text{ ssi } \exists A \in \Gamma, B \in \Delta \text{ t.q. } A \overset{*}{\leftrightarrow} B$

THÉORÈME 4.

$\Gamma \vdash^{cf} \Delta \text{ ssi } \exists A \in \Gamma, B \in \Delta \text{ t.q. } A \overset{*}{\rightarrow} \overset{*}{\leftarrow} B$

COROLLAIRE 5.

confluence \Leftrightarrow *élimination des coupures*

Réécriture sur les Propositions

Il est possible de réécrire des propositions atomiques :

$$x * y = 0 \rightarrow x = 0 \vee y = 0$$



Réécriture sur les Propositions

Il est possible de réécrire des propositions atomiques :

$$x * y = 0 \rightarrow x = 0 \vee y = 0$$

On a plus confluence \Rightarrow élimination des coupures : contre-exemple de Crabbé

$$A \rightarrow B \wedge \neg A$$

$$\begin{array}{c}
 \frac{\frac{\frac{\overline{B, A \vdash A}}{B, A, \neg A \vdash} \neg\text{-g}}{B, A \vdash} \wedge\text{-g}}{\quad} \text{Axiome} \quad \frac{\frac{\overline{B \vdash B}}{B \vdash A} \text{Axiome}}{\quad} \text{Axiome} \quad \frac{\frac{\frac{\overline{B, A \vdash A}}{B, A, \neg A \vdash} \neg\text{-g}}{B, A \vdash} \wedge\text{-g}}{\quad} \text{Axiome} \quad \frac{\frac{\overline{B \vdash \neg A}}{B \vdash \neg A} \neg\text{-d}}{\quad} \wedge\text{-d}}{\quad} \text{Coup} \\
 \frac{\quad}{\frac{B \vdash}{\vdash \neg B} \neg\text{-d}}
 \end{array}$$

(terme de preuve $\lambda y. (\lambda x. (\text{snd } x) x) < y, \lambda x. (\text{snd } x) x >$)



Réécriture

Déduction Modulo



Réécriture

Réduction de pics

Déduction Modulo



Réécriture

Réduction de pics



Dédution Modulo

Normalisation



Réécriture

Réduction de pics



Confluence



Déduction Modulo

Normalisation

Réécriture

Réduction de pics



Confluence

Déduction Modulo

Normalisation



Propriété d'élimination des coupures



Réécriture

Réduction de pics



Confluence

Déduction Modulo

Normalisation



Propriété d'élimination des coupures



Contre-exemple de Newman

Réécriture

Réduction de pics



Confluence

Déduction Modulo

Normalisation



Propriété d'élimination des coupures



Contre-exemple de Crabbé

Réécriture

Réduction de pics

$\Downarrow \Uparrow$

Confluence

$\Leftrightarrow \not\Rightarrow$

$\not\Leftarrow \not\Rightarrow$

$\Leftrightarrow \not\Rightarrow$

Déduction Modulo

Normalisation

$\Downarrow \Uparrow$

Propriété d'élimination des coupures

Réécriture

Réduction de pics

$\Downarrow \Uparrow$

Confluence

\Uparrow

Procédure de complétion

$\Leftarrow \not\rightarrow$

$\not\rightarrow \rightarrow$

$\Leftarrow \not\rightarrow$

Déduction Modulo

Normalisation

$\Downarrow \Uparrow$

Propriété d'élimination des coupures

Réécriture

Réduction de pics

$\Downarrow \Uparrow$

Confluence

\Uparrow

Procédure de complétion

$\Leftarrow \not\rightarrow$

$\not\rightarrow \rightarrow$

$\Leftarrow \not\rightarrow$

Déduction Modulo

Normalisation

$\Downarrow \Uparrow$

Propriété d'élimination des coupures

\Uparrow

Complétion généralisée ?

- 6 Déduction Modulo et Réécriture
 - Introduction à la Déduction Modulo
 - Rappels de Réécriture
 - Confluence et Élimination des Coupures

- 7 Complétion Généralisée
 - Approche de G. Dowek
 - Notre Approche
 - Perspectives

Soit \mathcal{T} une théorie sans quantificateur

Soit \mathcal{T} une théorie sans quantificateur

On la met sous forme clausale $\rightsquigarrow \Gamma = \psi_1, \dots, \psi_n$

Soit \mathcal{T} une théorie sans quantificateur

On la met sous forme clauseuse $\rightsquigarrow \Gamma = \psi_1, \dots, \psi_n$

Soit \mathcal{M} un modèle de Γ

Il existe un littéral $\pm P \in \psi_1$ tel que $\mathcal{M} \models \pm P$

Soit \mathcal{T} une théorie sans quantificateur

On la met sous forme clausale $\rightsquigarrow \Gamma = \psi_1, \dots, \psi_n$

Soit \mathcal{M} un modèle de Γ

Il existe un littéral $\pm P \in \psi_1$ tel que $\mathcal{M} \models \pm P$

- $\mathcal{M} \models P$: on considère les ψ_i tels que $\psi_i = P \vee A_i$

$$P \rightarrow P \vee \neg A_1 \vee \dots \vee \neg A_n$$

Soit \mathcal{T} une théorie sans quantificateur

On la met sous forme clausale $\rightsquigarrow \Gamma = \psi_1, \dots, \psi_n$

Soit \mathcal{M} un modèle de Γ

Il existe un littéral $\pm P \in \psi_1$ tel que $\mathcal{M} \models \pm P$

- $\mathcal{M} \models P$: on considère les ψ_i tels que $\psi_i = P \vee A_i$

$$P \rightarrow P \vee \neg A_1 \vee \dots \vee \neg A_n$$

- $\mathcal{M} \not\models P$: on considère les ψ_i tels que $\psi_i = \neg P \vee A_i$

$$P \rightarrow P \wedge A_1 \wedge \dots \wedge A_n$$

Soit \mathcal{T} une théorie sans quantificateur

On la met sous forme clausale $\rightsquigarrow \Gamma = \psi_1, \dots, \psi_n$

Soit \mathcal{M} un modèle de Γ

Il existe un littéral $\pm P \in \psi_1$ tel que $\mathcal{M} \models \pm P$

- $\mathcal{M} \models P$: on considère les ψ_i tels que $\psi_i = P \vee A_i$

$$P \rightarrow P \vee \neg A_1 \vee \dots \vee \neg A_n$$

- $\mathcal{M} \not\models P$: on considère les ψ_i tels que $\psi_i = \neg P \vee A_i$

$$P \rightarrow P \wedge A_1 \wedge \dots \wedge A_n$$

On supprime toutes les clauses utilisées, et on recommence jusqu'à ce qu'il n'y en ait plus



Exemple

Crabbé :

$$A \Leftrightarrow (B \wedge \neg A)$$

Exemple

Crabbé :

$$(A \Rightarrow (B \wedge \neg A)) \wedge ((B \wedge \neg A) \Rightarrow A)$$

Exemple

Crabbé :

$$(\neg A \vee (B \wedge \neg A)) \wedge (\neg(B \wedge \neg A) \vee A)$$

Exemple

Crabbé :

$$(\neg A \vee B) \wedge (\neg A) \wedge (\neg B \vee A)$$



Exemple

Crabbé :

$$(\neg A \vee B) \wedge (\neg A) \wedge (\neg B \vee A)$$

$$\mathcal{M} : |A| \mapsto 0, |B| \mapsto 0$$



Exemple

Crabbé :

$$(\neg A \vee B) \wedge (\neg A) \wedge (\neg B \vee A)$$

$\mathcal{M} : |A| \mapsto 0, |B| \mapsto 0$

- $P = A$

Exemple

Crabbé :

$$(\neg A \vee B) \wedge (\neg A) \wedge (\neg B \vee A)$$

$\mathcal{M} : |A| \mapsto 0, |B| \mapsto 0$

- $P = A$

$$A \rightarrow A \wedge$$

Exemple

Crabbé :

$$(\neg A \vee B) \wedge (\neg A) \wedge (\neg B \vee A)$$

$\mathcal{M} : |A| \mapsto 0, |B| \mapsto 0$

- $P = A$

$$A \rightarrow A \wedge B \wedge$$

Exemple

Crabbé :

$$(\neg A \vee B) \wedge (\neg A \vee \perp) \wedge (\neg B \vee A)$$

$\mathcal{M} : |A| \mapsto 0, |B| \mapsto 0$

- $P = A$

$$A \rightarrow A \wedge B \wedge \perp$$

Exemple

Crabbé :

$$(\neg A \vee B) \wedge (\neg A) \wedge (\neg B \vee A)$$

$\mathcal{M} : |A| \mapsto 0, |B| \mapsto 0$

- $P = A$

$$A \rightarrow \perp$$

Exemple

Crabbé :

$$(\neg A \vee B) \wedge (\neg A) \wedge (\neg B \vee A)$$

$\mathcal{M} : |A| \mapsto 0, |B| \mapsto 0$

- $P = A$

$$A \rightarrow \perp$$

- $P = B$

Exemple

Crabbé :

$$(\neg A \vee B) \wedge (\neg A) \wedge (\neg B \vee A)$$

$\mathcal{M} : |A| \mapsto 0, |B| \mapsto 0$

- $P = A$

$$A \rightarrow \perp$$

- $P = B$

$$B \rightarrow B \wedge$$

Exemple

Crabbé :

$$(\neg A \vee B) \wedge (\neg A) \wedge (\neg B \vee A)$$

$\mathcal{M} : |A| \mapsto 0, |B| \mapsto 0$

- $P = A$

$$A \rightarrow \perp$$

- $P = B$

$$B \rightarrow B \wedge A$$

Exemple

Crabbé :

$$(\neg A \vee B) \wedge (\neg A) \wedge (\neg B \vee A)$$

$\mathcal{M} : |A| \mapsto 0, |B| \mapsto 0$

- $P = A$

$$A \rightarrow \perp$$

- $P = B$

$$B \rightarrow B \wedge A$$

Possède la propriété d'élimination des coupures



Définition 1 (Preuves Critiques).

$p \in \mu Pf(A)$ est dite critique si :

- $p \notin \mu Pf(ThA)$

Définition 1 (Preuves Critiques).

$p \in \mu Pf(A)$ est dite critique si :

- $p \notin \mu Pf(ThA)$
- $\forall q \triangleleft p. q \in \mu Pf(ThA)$

Définition 1 (Preuves Critiques).

$p \in \mu Pf(A)$ est dite critique si :

- $p \notin \mu Pf(ThA)$
- $\forall q \triangleleft p. q \in \mu Pf(ThA)$

THÉORÈME 6 (ÉQUITÉ DE LA COMPLÉTION).

Si une bonne dérivation $\{A_i\}_i$ est telle que

$$Crit(A_\infty) \sqsubset Pf(A_*)$$

alors elle est saturante

Idee : rajouter toutes les conclusions des preuves critiques

Notre Approche par l'Exemple

Crabbé : $A \rightarrow B \wedge \neg A$

$$\frac{\frac{}{\vdash A} \uparrow -d \quad \frac{}{A \vdash} \uparrow -g}{\vdash \text{Coup}}$$

Notre Approche par l'Exemple

Crabbé : $A \rightarrow B \wedge \neg A$

$$\frac{\frac{\frac{\frac{\frac{}{A \vdash A} \text{Axiome}}{\vdash \neg A, A} \neg\text{-d}}{\vdash B, A, \neg A} \wedge\text{-d}}{\vdash B \wedge \neg A, A} \uparrow\text{-d}}{\vdash A} \uparrow\text{-d}}{\vdash} \quad \frac{}{A \vdash} \uparrow\text{-g}}{\vdash} \text{Coup}$$

Notre Approche par l'Exemple

Crabbé : $A \rightarrow B \wedge \neg A$

$$\frac{\frac{\frac{\frac{\frac{}{A \vdash A} \text{Axiome}}{\vdash \neg A, A} \neg\text{-d}}{\vdash B \wedge \neg A, A} \wedge\text{-d}}{\vdash A} \uparrow\text{-d}}{\vdash} \quad \frac{\frac{\frac{\frac{\frac{}{A, B \vdash A} \text{Axiome}}{\vdash A, B, \neg A} \neg\text{-g}}{\vdash A, B \wedge \neg A} \wedge\text{-g}}{\vdash A} \uparrow\text{-g}}{\vdash} \text{Coup}}{\vdash}$$

Notre Approche par l'Exemple

Crabbé : $A \rightarrow B \wedge \neg A$

$$\frac{\frac{\frac{B \vdash B, A}{\vdash B \wedge \neg A, A} \wedge\text{-d}}{\vdash A} \uparrow\text{-d}}{\vdash} \quad \frac{\frac{\frac{\frac{A \vdash A}{\vdash \neg A, A} \neg\text{-d}}{A, B \vdash A} \text{Axiome}}{A, B, \neg A \vdash} \neg\text{-g}}{A, B \wedge \neg A \vdash} \wedge\text{-g}}{A \vdash} \uparrow\text{-g} \text{ Coup}$$

Notre Approche par l'Exemple

Crabbé : $A \rightarrow B \wedge \neg A$

$$\frac{\frac{\frac{B, A \vdash A \text{ Axiome}}{B \vdash \neg A, A} \neg\text{-d}}{B \vdash B \wedge \neg A, A} \wedge\text{-d}}{B \vdash A} \uparrow\text{-d}}{B \vdash} \text{ Coup}$$
$$\frac{\frac{\frac{B, A, B \vdash A \text{ Axiome}}{B, A, B, \neg A \vdash} \neg\text{-g}}{B, A, B \wedge \neg A \vdash} \wedge\text{-g}}{B, A \vdash} \uparrow\text{-g}}{B \vdash} \text{ Coup}$$

Notre Approche par l'Exemple

Crabbé : $A \rightarrow B \wedge \neg A$

$$\frac{\frac{\frac{B, A \vdash A \text{ Axiome}}{B \vdash B, A} \quad \frac{B, A \vdash \neg A, A \text{ Axiome}}{B \vdash \neg A, A} \neg\text{-d}}{B \vdash B \wedge \neg A, A} \wedge\text{-d}}{B \vdash A} \uparrow\text{-d} \quad \frac{\frac{\frac{B, A, B \vdash A \text{ Axiome}}{B, A, B, \neg A \vdash} \neg\text{-g}}{B, A, B \wedge \neg A \vdash} \wedge\text{-g}}{B, A \vdash} \uparrow\text{-g}}{B \vdash} \text{Coup}$$

$B \vdash$

On a prouvé $B \Rightarrow \perp$, on ajoute la règle

$$B \rightarrow B \wedge \perp$$



Notre Approche par l'Exemple

Crabbé : $A \rightarrow B \wedge \neg A$

$$\frac{\frac{\frac{B, A \vdash A \text{ Axiome}}{B, A, B \vdash A \text{ Axiome}}{\neg\text{-g}} \quad \frac{B, A, B \vdash A}{B, A, B, \neg A \vdash \neg\text{-g}}{\wedge\text{-g}}}{B, A, B \wedge \neg A \vdash \uparrow\text{-g}} \quad \frac{\frac{B \vdash B, A \quad \frac{B, A \vdash A \text{ Axiome}}{B \vdash \neg A, A \text{ Axiome}}{\neg\text{-d}}}{B \vdash B \wedge \neg A, A \text{ Axiome}}{\wedge\text{-d}}}{B \vdash A \text{ Coup}}{\uparrow\text{-d}} \quad \frac{B \vdash A \text{ Coup}}{B \vdash \text{ Coup}}$$

On a prouvé $B \Rightarrow \perp$, on ajoute la règle

$$B \rightarrow \perp$$



Notre Approche par l'Exemple (suite)

Paradoxe de Russell : $R \in R \rightarrow \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C$ où
 $y \sim z \stackrel{!}{=} \forall x. (y \in x \Rightarrow z \in x)$



Notre Approche par l'Exemple (suite)

Paradoxe de Russell : $R \in R \rightarrow \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C$ où
 $y \sim z \stackrel{!}{=} \forall x. (y \in x \Rightarrow z \in x)$

$$\begin{array}{c}
 \frac{R \in t_0, c_0 \in R \vdash R \in R, C \quad c_0 \in R \vdash c_0 \in t_0, R \in R, C}{c_0 \in t_0 \Rightarrow R \in t_0, c_0 \in R \vdash R \in R, C} \Rightarrow -g \\
 \frac{c_0 \in t_0 \Rightarrow R \in t_0, c_0 \in R \vdash R \in R, C}{c_0 \sim R, c_0 \in R \vdash R \in R, C} \forall\text{-g} \\
 \frac{c_0 \sim R, c_0 \in R \vdash R \in R, C}{c_0 \sim R \vdash R \in R, c_0 \in R \Rightarrow C} \Rightarrow -d \\
 \frac{c_0 \sim R \vdash R \in R, c_0 \in R \Rightarrow C}{\vdash R \in R, c_0 \sim R \Rightarrow c_0 \in R \Rightarrow C} \Rightarrow -d \\
 \frac{\vdash R \in R, c_0 \sim R \Rightarrow c_0 \in R \Rightarrow C}{\vdash R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C} \forall\text{-d} \\
 \frac{\vdash R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C}{\vdash R \in R} \uparrow\text{-d} \\
 \\
 \frac{R \in R, C \vdash \quad R \in R \vdash t_1 \in R}{R \in R, t_1 \in R \Rightarrow C \vdash} \Rightarrow -g \\
 \frac{R \in R, t_1 \in c_1 \vdash R \in c_1}{R \in R \vdash t_1 \in c_1 \Rightarrow R \in c_1} \Rightarrow -d \\
 \frac{R \in R \vdash t_1 \in c_1 \Rightarrow R \in c_1}{R \in R \vdash t_1 \sim R} \forall\text{-d} \\
 \frac{R \in R, t_1 \in R \Rightarrow C \vdash \quad R \in R, t_1 \sim R \Rightarrow t_1 \in R \Rightarrow C \vdash}{R \in R, t_1 \sim R \Rightarrow t_1 \in R \Rightarrow C \vdash} \Rightarrow -g \\
 \frac{R \in R, t_1 \sim R \Rightarrow t_1 \in R \Rightarrow C \vdash}{R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C \vdash} \forall\text{-g} \\
 \frac{R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C \vdash}{R \in R \vdash} \uparrow\text{-g} \\
 \text{Coup} \\
 \vdash
 \end{array}$$



Notre Approche par l'Exemple (suite)

Paradoxe de Russell : $R \in R \rightarrow \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C$ où
 $y \sim z \stackrel{!}{=} \forall x. (y \in x \Rightarrow z \in x)$

$$\begin{array}{c}
 \frac{R \in t_0, c_0 \in R \vdash R \in R, C \quad c_0 \in R \vdash c_0 \in t_0, R \in R, C}{c_0 \in t_0 \Rightarrow R \in t_0, c_0 \in R \vdash R \in R, C} \Rightarrow -g \\
 \frac{c_0 \in t_0 \Rightarrow R \in t_0, c_0 \in R \vdash R \in R, C}{c_0 \sim R, c_0 \in R \vdash R \in R, C} \forall\text{-g} \\
 \frac{c_0 \sim R, c_0 \in R \vdash R \in R, C}{c_0 \sim R \vdash R \in R, c_0 \in R \Rightarrow C} \Rightarrow -d \\
 \frac{c_0 \sim R \vdash R \in R, c_0 \in R \Rightarrow C}{\vdash R \in R, c_0 \sim R \Rightarrow c_0 \in R \Rightarrow C} \Rightarrow -d \\
 \frac{\vdash R \in R, c_0 \sim R \Rightarrow c_0 \in R \Rightarrow C}{\vdash R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C} \forall\text{-d} \\
 \frac{\vdash R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C}{\vdash R \in R} \uparrow\text{-d} \\
 \\
 \frac{R \in R, C \vdash \quad R \in R \vdash t_1 \in R}{R \in R, t_1 \in R \Rightarrow C \vdash} \Rightarrow -g \\
 \frac{R \in R, t_1 \in c_1 \vdash R \in c_1}{R \in R \vdash t_1 \in c_1 \Rightarrow R \in c_1} \Rightarrow -d \\
 \frac{R \in R \vdash t_1 \in c_1 \Rightarrow R \in c_1}{R \in R \vdash t_1 \sim R} \forall\text{-d} \\
 \frac{R \in R, t_1 \in R \Rightarrow C \vdash \quad R \in R, t_1 \sim R \Rightarrow t_1 \in R \Rightarrow C \vdash}{R \in R, t_1 \sim R \Rightarrow t_1 \in R \Rightarrow C \vdash} \Rightarrow -g \\
 \frac{R \in R, t_1 \sim R \Rightarrow t_1 \in R \Rightarrow C \vdash}{R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C \vdash} \forall\text{-g} \\
 \frac{R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C \vdash}{R \in R \vdash} \uparrow\text{-g} \\
 \text{Coup} \\
 \vdash
 \end{array}$$

Unification (sur les t_j) : $t_0 = R, t_1 = R$



Notre Approche par l'Exemple (suite)

Paradoxe de Russell : $R \in R \rightarrow \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C$ où
 $y \sim z \stackrel{!}{=} \forall x. (y \in x \Rightarrow z \in x)$

$$\begin{array}{c}
 \frac{R \in t_0, c_0 \in R \vdash R \in R, C \quad c_0 \in R \vdash c_0 \in t_0, R \in R, C}{c_0 \in t_0 \Rightarrow R \in t_0, c_0 \in R \vdash R \in R, C} \Rightarrow -g \\
 \frac{c_0 \in t_0 \Rightarrow R \in t_0, c_0 \in R \vdash R \in R, C}{c_0 \sim R, c_0 \in R \vdash R \in R, C} \forall\text{-g} \\
 \frac{c_0 \sim R, c_0 \in R \vdash R \in R, C}{c_0 \sim R \vdash R \in R, c_0 \in R \Rightarrow C, C} \Rightarrow -d \\
 \frac{c_0 \sim R \vdash R \in R, c_0 \in R \Rightarrow C, C}{\vdash R \in R, c_0 \sim R \Rightarrow c_0 \in R \Rightarrow C, C} \Rightarrow -d \\
 \frac{\vdash R \in R, c_0 \sim R \Rightarrow c_0 \in R \Rightarrow C, C}{\vdash R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C, C} \forall\text{-d} \\
 \frac{\vdash R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C, C}{\vdash R \in R, C} \uparrow\text{-d} \\
 \hline
 \vdash C
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{c}
 \frac{R \in R, t_1 \in c_1 \vdash R \in c_1, C}{R \in R \vdash t_1 \in c_1 \Rightarrow R \in c_1, C} \Rightarrow -d \\
 \frac{R \in R, t_1 \in c_1 \Rightarrow R \in c_1, C}{R \in R \vdash t_1 \sim R, C} \forall\text{-d} \\
 \frac{R \in R, t_1 \in R \Rightarrow C \vdash C}{R \in R, t_1 \sim R \Rightarrow C \vdash C} \Rightarrow -g \\
 \frac{R \in R, t_1 \sim R \Rightarrow C \vdash C}{R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C \vdash C} \forall\text{-g} \\
 \frac{R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C \vdash C}{R \in R \vdash C} \uparrow\text{-g} \\
 \hline
 \text{Coup}
 \end{array}$$

Unification (sur les t_i) : $t_0 = R, t_1 = R$



Notre Approche par l'Exemple (suite)

Paradoxe de Russell : $R \in R \rightarrow \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C$ où
 $y \sim z \stackrel{!}{=} \forall x. (y \in x \Rightarrow z \in x)$

$$\begin{array}{c}
 \frac{R \in t_0, c_0 \in R \vdash R \in R, C \quad c_0 \in R \vdash c_0 \in t_0, R \in R, C}{c_0 \in t_0 \Rightarrow R \in t_0, c_0 \in R \vdash R \in R, C} \Rightarrow -g \\
 \frac{c_0 \in t_0 \Rightarrow R \in t_0, c_0 \in R \vdash R \in R, C}{c_0 \sim R, c_0 \in R \vdash R \in R, C} \forall -g \\
 \frac{c_0 \sim R, c_0 \in R \vdash R \in R, C}{c_0 \sim R \vdash R \in R, c_0 \in R \Rightarrow C, C} \Rightarrow -d \\
 \frac{c_0 \sim R \vdash R \in R, c_0 \in R \Rightarrow C, C}{\vdash R \in R, c_0 \sim R \Rightarrow c_0 \in R \Rightarrow C, C} \Rightarrow -d \\
 \frac{\vdash R \in R, c_0 \sim R \Rightarrow c_0 \in R \Rightarrow C, C}{\vdash R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C, C} \forall -d \\
 \frac{\vdash R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C, C}{\vdash R \in R, C} \uparrow -d \\
 \hline
 \vdash C
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{c}
 \frac{R \in R, t_1 \in c_1 \vdash R \in c_1, C}{R \in R \vdash t_1 \in c_1 \Rightarrow R \in c_1, C} \Rightarrow -d \\
 \frac{R \in R, C \vdash C \quad R \in R \vdash t_1 \in R, C}{R \in R, t_1 \in R \Rightarrow C \vdash C} \Rightarrow -g \\
 \frac{R \in R, t_1 \in R \Rightarrow C \vdash C}{R \in R, t_1 \sim R, C} \Rightarrow -g \\
 \frac{R \in R, t_1 \sim R \Rightarrow t_1 \in R \Rightarrow C \vdash C}{R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C \vdash C} \forall -g \\
 \frac{R \in R, \forall y. y \sim R \Rightarrow y \in R \Rightarrow C \vdash C}{R \in R \vdash C} \uparrow -g \\
 \hline
 \text{Coup}
 \end{array}$$

Unification (sur les t_i) : $t_0 = R, t_1 = R$

Nouvelle règle :

$$C \rightarrow \top$$



- Possibilité de traiter les théories avec quantificateurs

- Possibilité de traiter les théories avec quantificateurs
- Pas besoin de modèle \Rightarrow applicable aux théories inconsistantes

- Possibilité de traiter les théories avec quantificateurs
- Pas besoin de modèle \Rightarrow applicable aux théories inconsistantes

mais ...

- 3 propositions atomiques ou plus dans la preuve avec coupure ? 0 ?

- Possibilité de traiter les théories avec quantificateurs
- Pas besoin de modèle \Rightarrow applicable aux théories inconsistantes

mais ...

- 3 propositions atomiques ou plus dans la preuve avec coupure ? 0 ?
- Complexité ?

- Possibilité de traiter les théories avec quantificateurs
- Pas besoin de modèle \Rightarrow applicable aux théories inconsistantes

mais ...

- 3 propositions atomiques ou plus dans la preuve avec coupure ? 0 ?
- Complexité ?

Il reste à :

- trouver un ordre convenable pour que les preuves critiques correspondent à celle décrites

- Possibilité de traiter les théories avec quantificateurs
- Pas besoin de modèle \Rightarrow applicable aux théories inconsistantes

mais ...

- 3 propositions atomiques ou plus dans la preuve avec coupure ? 0 ?
- Complexité ?

Il reste à :

- trouver un ordre convenable pour que les preuves critiques correspondent à celle décrites
- bien définir la relation entre règle de réécriture sur les propositions et conclusion d'une preuve



BACHMAIR (L.), *Proof methods for equational theories*.

Thèse de doctorat, University of Illinois, Urbana-Champaign, (Ill., USA), 1987.

Version révisée, août 1988.



BONACINA (M. P.) et DERSHOWITZ (N.), « Abstract Canonical Inference », *ACM Transactions on Computational Logic*, 2005.



DERSHOWITZ (N.), « Canonicity », dans DAHN (I.) et VIGNERON (L.), éditeurs, *Fourth International Workshop on First-Order Theorem Proving (FTP)*, vol. 86. Electronic Notes in Theoretical Computer Science, juin 2003.



DERSHOWITZ (N.) et KIRCHNER (C.), « Abstract Canonical Presentations », *Theoretical Computer Science*, 2004.

Soumis.



DOWEK (G.), « What is a theory ? », dans *STACS '02 : Proceedings of the 19th Annual Symposium on Theoretical Aspects of Computer Science*, p. 50–64, London, UK, 2002. Springer-Verlag.



-  DOWEK (G.), « Confluence as a cut elimination property. », dans NIEUWENHUIS (R.), éditeur, *RTA*, vol. 2706 (coll. *Lecture Notes in Computer Science*), p. 2–13. Springer, 2003.
-  DOWEK (G.), HARDIN (T.) et KIRCHNER (C.), « Theorem proving modulo », *J. Autom. Reason.*, vol. 31, n° 1, 2003, p. 33–72.
-  HUET (G.), « A complete proof of correctness of the Knuth-Bendix completion algorithm ».
Rapport technique n° 25, INRIA, août 1980.
-  KNUTH (D. E.) et BENDIX (P. B.), « Simple word problems in universal algebras », dans LEECH (J.), éditeur, *Computational Problems in Abstract Algebra*, p. 263–297. Pergamon Press, Oxford, 1970.
-  MESEGUER (J.), « Conditional rewriting logic as a unified model of concurrency », *Theoretical Computer Science*, vol. 96, n° 1, 1992, p. 73–155.
-  NEWMAN (M. H. A.), « On theories with a combinatorial definition of equivalence », dans *Annals of Math*, vol. 43, p. 223–243, 1942.

Règles d'Inférence de la Complétion Standard [Knuth et Bendix, 1970, Bachmair, 1987]

Déduit : Si $s = t \in CP(R)$

$$E, R \rightsquigarrow EU\{s = t\}, R$$

Orienté : Si $s \gg t$

$$EU\{s = t\}, R \rightsquigarrow E, RU\{s \rightarrow t\}$$

Supprime :

$$EU\{s = s\}, R \rightsquigarrow E, R$$

Simplifie : Si $s \xrightarrow{R} u$

$$EU\{s = t\}, R \rightsquigarrow EU\{u = t\}, R$$

Compose : Si $t \xrightarrow{R} u$

$$E, RU\{s \rightarrow t\} \rightsquigarrow E, RU\{s \rightarrow u\}$$

Combine : Si $s \xrightarrow{v \rightarrow w \in R} u$, et $s \blacktriangleright v$,

$$E, RU\{s \rightarrow t\} \rightsquigarrow EU\{u = t\}, R$$