

TD n° 4 : Cône tangent.

Optimisation mathématique

Exercice 1 — Qualification de Arrow, Hurwicz et Uzawa

On considère le problème (P) de minimiser $f(x)$ sous contrainte que $g_i(x) \leq 0$, pour tout $i \in \llbracket 1; m \rrbracket$. On note $S = \{x : g_i(x) \leq 0, \forall i \in \llbracket 1; m \rrbracket\}$. L'ensemble des solutions réalisables.

Soit $x^* \in S$, on définit

— $I(x^*) = \{i : g_i(x^*) = 0\}$ (les contraintes saturées en x^*)

— $J(x^*) = \{i \in I(x^*) : g_i \text{ concave}\}$ (les contraintes concaves saturées en x^*).

On suppose que

— pour tout $i \notin I(x^*)$, alors g_i est continue en x^*

— pour tout autre i , g_i est C^1 sur \mathbb{R}^n .

Enfin, soit $F_0(x^*) = \left\{ y : \begin{array}{l} \nabla g_i(x^*) \bullet y \leq 0, \quad \forall i \in J(x^*) \\ \nabla g_i(x^*) \bullet y < 0, \quad \forall i \in I(x^*) \setminus J(x^*) \end{array} \right\}$, on suppose que cet ensemble est non vide.

On va montrer que x^* est qualifié (c'est-à-dire qu'on vérifie l'égalité $T(S, x^*) = F(x^*)$ où $F(x^*) = \{y : \nabla g_i(x^*) \bullet y \leq 0, \forall i \in I(x^*)\}$).

Rappel : $T(S, x^*)$ est fermé, et $T(S, x^*) \subset F(x^*)$

1. (a) Soit $y \in F_0(x^*)$, $x_k = x^* + \frac{1}{k}y$ où $k \in \mathbb{N}^*$. Montrer que x_k est réalisable à partir d'un certain rang k_0 .
 (b) En déduire que $F_0(x^*) \subset T(S, x^*)$.
2. (a) Montrer que $F(x^*) \subset \overline{F_0(x^*)}$ (l'adhérence de $F_0(x^*)$).
 (b) En déduire que $F(x^*) = T(S, x^*)$.
3. On considère l'exemple suivant dans \mathbb{R}^2 : $f(x) = x_1 - x_2$, $g_1(x) = -x_1^2 - x_2^2 + 1$ et $g_2(x) = x_1 - 1$. On pose $x^* = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.
 (a) Montrer que x^* ne vérifie par la qualification de Cottle.
 (b) Montrer que x^* est qualifié et expliciter son cône tangent.
 (c) En déduire que x^* n'est pas solution optimale du problème.

Exercice 2 — Cône tangent et convexité

On considère une fonction f , de classe C^1 et convexe définie sur un ensemble S convexe de \mathbb{R}^n . On cherche à minimiser f sur S . Soit $x^* \in S$.

Définitions :

— $\text{cone}(A)$ est le plus petit cône contenant A , c'est-à-dire $\{\alpha \cdot x : \alpha > 0, x \in A\}$

— $S - \{x^*\} = \{x - x^* : x \in S\}$ est l'ensemble S translaté par le vecteur x^* .

1. Montrer que si $\nabla f(x^*) \bullet y \geq 0$ pour tout $y \in S - \{x^*\}$ alors x^* est un minimum global de f .
2. Montrer que $S - \{x^*\} \subset T(S, x^*)$. En déduire que $\overline{\text{cone}(S - \{x^*\})} \subset T(S, x^*)$.
3. Montrer que $T(S, x^*) \subset \overline{\text{cone}(S - \{x^*\})}$.
4. Soit le problème $\min f(x_1, x_2) = x_1^2 + x_2^2$ tels que $x_1 + x_2 \geq 1$. Montrer que l'optimum global est en $x^* = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1/2 \end{pmatrix}$. Représenter graphiquement $T(S, x^*)$ dans un repère orthonormé.

Conclusion

1) a) $i \in I(x^*)$ $\left\{ \begin{array}{l} x_k \rightarrow x^* \text{ et } g_i \text{ continue en } x^* \text{ entrainent que } g_i(x_k) \rightarrow g_i(x^*) < 0 \\ \text{donc pour } k \text{ suffisamment grand } g_i(x_k) \leq 0 \end{array} \right.$

$i \in J(x^*)$ $\left\{ \begin{array}{l} g_i \text{ concave } \Rightarrow g_i(x_k) - \underbrace{g_i(x^*)}_0 \leq \nabla g_i(x^*) \circ (x_k - x^*) \\ \text{on multiplie par } k \Rightarrow k g_i(x_k) \leq \nabla g_i(x^*) \circ y \leq 0 \Rightarrow g_i(x_k) \leq 0 \end{array} \right.$

$i \in I(x^*) \setminus J(x^*)$ $\left\{ \begin{array}{l} \text{Taylor } \Rightarrow g_i(x_k) - \underbrace{g_i(x^*)}_0 = \nabla g_i(x^*) \circ (x_k - x^*) + \|x_k - x^*\| \varepsilon(x_k - x^*) \\ \text{on multiplie par } k \Rightarrow k g_i(x_k) = \underbrace{\nabla g_i(x^*) \circ y}_{< 0} + \|y\| \varepsilon(x_k - x^*) \\ \text{pour } k \text{ suffisamment grand } \varepsilon(x_k - x^*) \text{ est petit } \Rightarrow k g_i(x_k) \leq 0 \Rightarrow g_i(x_k) \leq 0 \end{array} \right.$

b) x_k est réalisable. On pose $d_k = k$. Alors $x_k \rightarrow x^*$ et $d_k(x_k - x^*) \rightarrow y$
donc $y \in T(S, x^*)$

2) a) Montrons que tout voisinage de $y \in F(x^*)$ rencontre $F_0(x^*)$
Soit $y_0 \in F_0(x^*) \neq \emptyset$ $y_0 \neq 0$ si $I(x^*) \neq J(x^*)$

autre dem. $y \in F(x^*)$. H.g. I versant de points de $F_0(x)$ qui cv vers y .
 $y_p = y + \frac{y_0}{p}$ $y_p \rightarrow y$
et $y_p \in F_0(x)$
 $\Rightarrow y \in \overline{F_0(x)}$

$\forall \varepsilon > 0$ $\left(y + \frac{\varepsilon}{2\|y_0\|} y_0 \right) \in B(y, \varepsilon)$

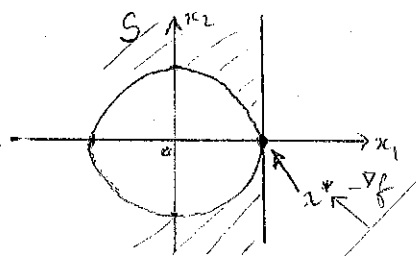
$\nabla g_i(x^*) \circ \left(y + \frac{\varepsilon}{2\|y_0\|} y_0 \right) = \underbrace{\nabla g_i(x^*) \circ y}_{\leq 0} + \frac{\varepsilon}{2\|y_0\|} \underbrace{\nabla g_i(x^*) \circ y_0}_{< 0 \text{ si } i \in I(x^*) \setminus J(x^*)}$
 ≤ 0 si $i \in J(x^*)$

b) $\overline{F_0(x^*)} \subseteq T(S, x^*) \subseteq F(x^*) \subseteq \overline{F_0(x^*)}$
 \uparrow \uparrow \uparrow
1) et T fermé convex a)

remarque si $I(x^*) = J(x^*)$ alors on a $F_0(x) = F(x^*)$ et donc le résultat est démontré.

3) a) $I(x^*) = \{1, 2\}$ $\nabla g_1(x^*) = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \end{pmatrix}$ $\nabla g_2(x^*) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ $F_0(x^*)$ de Kuhn = $\{ y : \nabla g_i(x^*) \circ y < 0 \text{ } i \in I(x^*) \}$
 $= \{ y : -2y_1 < 0, y_1 < 0 \} = \emptyset$

b) $J(x^*) = \{1, 2\}$ car g_1, g_2 concaves $F_0(x^*) = \{ y : \nabla g_i(x^*) \circ y \leq 0 \text{ } i \in I(x^*) \}$
 $= \{ y : -2y_1 \leq 0, y_1 \leq 0 \} = \{ y : y_1 = 0 \} \neq \emptyset$



donc $T(S, x^*) = \{ y : y_1 = 0 \}$
c) x^* est qualifié donc Kuhn-Tucker sont nécessaires
 $\exists d_1, d_2 \geq 0$ $\nabla f(x^*) + d_1 \nabla g_1(x^*) + d_2 \nabla g_2(x^*) = 0$
 $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + d_1 \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \end{pmatrix} + d_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ impossible donc x^* pas en local

Le gradient et convexité

Soit $S \subseteq \mathbb{R}^n$ convexe, f de classe C^1 et convexe, $x^* \in S$.

On considère le pb. minimiser $f(x)$ s.c. $x \in S$

a) M. q. $\nabla f(x^*) \cdot y \geq 0$ pour tout $y \in S - \{x^*\} \Rightarrow x^*$ est un minimum global du pb.

Soit $x \in S$. Alors $x - x^* \in S - \{x^*\}$ ce qui entraîne $\nabla f(x^*) \cdot (x - x^*) \geq 0$
 f convexe et $C^1 \Rightarrow f(x) \geq f(x^*) + \underbrace{\nabla f(x^*) \cdot (x - x^*)}_{\geq 0} \geq f(x^*)$

b) M. q. $S - \{x^*\} \subseteq T(S, x^*)$

Soit $x \in S$

Posons $x_k = x^* + \frac{1}{k}(x - x^*)$. Alors $x_k \xrightarrow{k} x^*$ et $x_k = \underbrace{\left(1 - \frac{1}{k}\right)}_{\geq 0} x^* + \frac{1}{k} x \in S$ pour $k \geq 1$
combinaison convexe de x^* et x

Posons $k = k$. Alors $k(x_k - x^*) \xrightarrow{k} x - x^*$

Donc $y = x - x^* \in T(S, x^*)$

c) Soit le pb : minimiser $f(x_1, x_2) = x_1^2 + x_2^2$ s.c. $x_1 + x_2 \geq 1$

M. q. $x^* = \begin{bmatrix} 1/2 \\ 1/2 \end{bmatrix}$ est optimum global.

$$\nabla f(x^*) = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

f est convexe

Les $y \in S - \{x^*\}$ vérifient $y_1 + y_2 \geq 0$

$$\text{car } x_1 + x_2 \geq 1 \Leftrightarrow \underbrace{x_1 - \frac{1}{2}}_{y_1} + \underbrace{x_2 - \frac{1}{2}}_{y_2} \geq 0$$

donc $\nabla f(x^*) \cdot y = y_1 + y_2 \geq 0$ pour tout $y \in S - \{x^*\}$

Cône tangent

$D \text{ cône} : \forall x \in D \Rightarrow dx \in D \quad \forall d > 0$

Soit $C \subset \mathbb{R}^n$, on note $\overline{\text{Cône}(C)}$ le plus petit cône contenant C .

On a $\overline{\text{Cône}(C)} = \{ dx : \forall d > 0, \forall x \in C \}$ \rightarrow En effet, soit D cône contenant C , D est cône donc $dx \in D \quad \forall d > 0, x \in C$

i.e. D contient $\overline{\text{Cône}(C)}$
 De plus $\overline{\text{Cône}(C)}$ est un cône.

A) 1) Soit $x \in C$. M.g. $T(C, x) \subseteq \overline{\text{Cône}(C - \{x\})}$

Soit $y \in T(C, x)$. $\exists dk > 0, \exists x_k \in C$ t.g. $dk(x_k - x) \rightarrow y$

On $dk(x_k - x) \in \overline{\text{Cône}(C - \{x\})} \Rightarrow y \in \overline{\text{Cône}(C - \{x\})}$

2) Soit $C = \{ x \in \mathbb{R}^2 : g_1(x) = x_2 - x_1^2 \leq 0, g_2(x) = -x_2 \leq 0 \}$

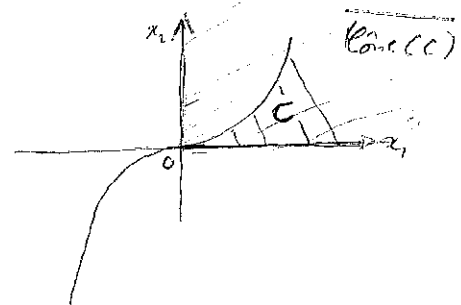
a) m.g. $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \overline{\text{Cône}(C)}$

b) m.g. $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \notin T(C, 0)$

a) $dk = \frac{1}{k^3} \begin{pmatrix} k \\ k^3 \end{pmatrix} \in \overline{\text{Cône}(C)} \quad dk \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \overline{\text{Cône}(C)}$

b) on a $T(C, 0) \subseteq F(0) = \{ y : \nabla g_1(0) \cdot y \leq 0, \nabla g_2(0) \cdot y \leq 0 \} = \{ y : y_2 = 0 \}$

donc $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \notin F(0)$



B) On considère maintenant C convexe. $x \in C$

1) m.g. $\overline{\text{Cône}(C)}$ est convexe.

$y = (1-d) \alpha_1 x_1 + d \alpha_2 x_2, \quad \alpha_1, \alpha_2 \in C$

$y = \underbrace{[(1-d)\alpha_1 + d\alpha_2]}_{>0} \underbrace{\begin{pmatrix} (1-d)\alpha_1 x_1 + d\alpha_2 x_2 \\ (1-d)\alpha_1 + d\alpha_2 \end{pmatrix}}_{\in C} \in \overline{\text{Cône}(C)}$

2) m.g. $\overline{\text{Cône}(C - \{x\})} \subseteq T(C, x)$

a) on m.g. $C - \{x\} \subseteq T(C, x)$

$\forall y \in C, x_k = x + \frac{1}{k}(y-x) \in C$ pour $k \geq 1$ (en effet $0 \leq \frac{1}{k} \leq 1$) et $x + \frac{1}{k}(y-x) \xrightarrow{k} x$

prenons $dk = k \quad dk(x_k - x) = y - x \quad (dk(x_k - x) \rightarrow y - x)$

b) $\overline{\text{Cône}(C - \{x\})} \subseteq T(C, x)$ (car $T(C, x)$ cône)

$\overline{\text{Cône}(C - \{x\})} \subseteq T(C, x)$ (car $T(C, x)$ fermé)