

CHAPITRE 4

LE PASSAGE DES PARAMETRES ET LA RECURSIVITE

Ce chapitre est le plus important de la première partie, on y expose les notions de variables globales et locales ainsi que de paramètres passés par valeur ou par adresse, notions qui sont extrêmement mal comprises des débutants.

Le douloureux problème du passage des paramètres

Une procédure est un sous-programme réalisant certaines actions suivant les valeurs de ses paramètres. Ainsi peut-on décrire le travail à effectuer pour afficher une table de multiplication, et lorsqu'on en désirera une, il sera évidemment nécessaire de préciser laquelle, la table de 8 par exemple. On aura donc une procédure à un seul paramètre. Pour programmer le travail en question, ce paramètre devra avoir un nom, S par exemple, et lors de "l'appel", S prendra la valeur 8 (transmission par valeur). Lors d'un autre appel, S prendra une autre valeur. Si maintenant on désire produire une table de longueur variable, (jusqu'à 10 ou 12 ou 15 etc...), on construira une procédure à deux paramètres de façon à l'utiliser en donnant deux valeurs numériques, la table, et jusqu'où on veut aller.

Une fonction en Pascal est une procédure qui renvoie un résultat, ce n'est rien d'autre que la notion mathématique de fonction (si bien sûr il n'y a pas de vilains effets de bord). La différence visible entre la notion de fonction et celle de procédure réside dans le fait que dans l'en-tête de la seconde figure aussi la liste de ses paramètres avec leurs types, alors qu'en plus, pour une fonction, celle-ci est suivie de la déclaration de type de son résultat.

Il faut bien comprendre que les noms choisis pour les paramètres sont tout à fait arbitraires et n'ont à voir que fortuitement avec ceux choisis pour les variables ou constantes du programme. De façon plus imagée, on définit couramment en mathématique la fonction $f(x) = x+3$, il est évident que la fonction $f(y) = y+3$ est la même. Si on pose $x = 5$, $f(x)$ aura pour valeur 8, x n'ayant pas été modifié ce qui n'aurait aucun sens.

La transmission par adresse (ou par référence) est fort différente, signalée en Pascal par le préfixe "var" devant le paramètre formel, elle indique que le paramètre réel (l'objet lors de l'appel) peut être altéré, voire créé (initialisé) lors de l'appel de la procédure. C'est ce que l'on appelle un paramètre accessible en lecture et en écriture, ou encore un paramètre donnée/résultat. Par exemple la fonction Pascal définie par :

```
f (var x : integer) : integer ; begin x := x + 3 ; f := x end;
```

aura l'effet suivant, si on initialise x à 5 et y à 10, $f(x)$ et $f(y)$ auront bien pour valeurs respectives 8 et 13, mais après ces calculs, x et y conserveront les dites valeurs 8 et 13. On dit alors que la fonction f provoque un effet de bord et c'est ce qu'il faudra s'efforcer d'éviter.

Rappel : la notion de variable est celle qui désigne au contraire un objet physique, ainsi $X := 3$ affecte la valeur 3 à un objet nommé X qui n'a rien à voir avec l'objet Y ou Z ... Une variable est globale si elle est utilisable par l'ensemble du programme, locale à une procédure si elle n'a de sens que dans celle-ci. Ces 4 notions sont illustrées dans le programme du paragraphe suivant.

La récursivité

C'est une notion fondamentale que l'on peut décrire simplement en parlant de la faculté d'une procédure de s'appeler elle-même. On cite souvent la définition récursive du verbe "marcher" comme : "marcher" = "mettre un pied devant l'autre" puis "marcher", en programmation une telle définition bouclerait indéfiniment (exercice 3).

Le programme qui suit est destiné à montrer les différentes façons d'appeler une procédure ou une fonction, à bien marquer les distinctions entre variables globales et locales d'une part ; paramètres accessibles en lecture ou en écriture d'autre part ; et enfin à introduire la notion essentielle de récursivité. On se propose de programmer des choses très simples telles que les valeurs de $1+2+3+\dots+n$, $1*2*3*\dots*n$, 2^n etc...

program potpourri ;

```

    var X : real ; Y : integer ;      { Ce sont les variables globales du programme. }
function som (P : integer) : integer; { P est un paramètre formel }
    var I, J : integer ;
{ Sont des variables locales à la fonction "som" elles ne servent que temporairement au calcul du résultat.}
    begin J := 0 ;
      for I := 0 to P do J := J + I;    { Définition itérative de som }
      write ('La somme des entiers inférieurs vaut :');
{ Ceci est un effet de bord, c'est-à-dire que l'impression à l'écran de cette phrase ne se fera que si le programme appelle som, mais elle se produira chaque fois qu'il l'appellera .}
      som := J end;
function fac (Q : integer) : integer ;
    begin if Q = 0 then fac := 1 else fac := Q*fac (Q-1) end;
{ Définition récursive de "fac", le programmeur n'a pas besoin de variables locales. "fac" s'appelle elle-même, le même nom Q servant à désigner toute une suite d'instanciations, par exemple fac(2) appelle fac(1) qui appelle fac(0). On constatera qu'une définition itérative impose toujours l'emploi d'une variable locale, ne serait-ce que pour évaluer le test d'arrêt, alors qu'ici, ce test est décidé par la valeur d'un paramètre.}
function pui (R : integer) : real ;
    function sgn (S : real) : integer ;
      { Fonction locale à une autre fonction, "sgn" ne pourra être appelée en dehors de "pui" }
      begin if S < 0 then sgn := -1
            else if S > 0 then sgn := 1
            then sgn := 0
            end ;
    end ;
begin { Début de la définition récursive de "pui" suivant le signe du paramètre }
  case sgn (R) of
    1 : pui := 2*pui (R - 1);
    0 : pui := 1;
    -1 : pui := 1/ pui (-R) end {du "case"}
end ;
procedure mul (S : integer) ;
{ Contrairement aux fonctions, les procédures ne renvoient pas un résultat. On désire simplement faire apparaître une table de multiplication. }
  var T : integer ;
  begin for T := 1 to 12 do writeln (T, ' * ', S, ' = ', T*S); end ;
procedure lec (var U : real ; var V : integer) ;
{U et V sont des paramètres accessibles en écriture, ce qui est précisé par le mot "var". Le but de cette procédure est seulement d'obtenir un entier. Si U et V avaient des valeurs avant l'appel de "lec", celles-ci sont modifiées, sinon elles sont créées.}
  begin write ('Donnez un nombre '); readln (U); V := round (U) end;
{Ici commence le programme proprement dit, qui, comme la plupart des programmes Pascal, doit se contenter d'appeler ses sous-programmes. }
begin lec (X, Y) ; if Y > 0 then writeln (som (Y), ' factorielle : ', fac (Y)) ;
writeln ('exponentielle en base deux : ', pui (Y)) ; mul (Y) end.
```

Ce programme demande encore quelques commentaires; un effet de bord ou effet marginal, a-t-on dit, est une action quelconque (affectation , impression ...) produite lors d'un appel de fonction, il est recommandé de les éviter sauf naturellement si on souhaite expressément de telles actions, ce qui est le cas des procédures "mul" et "lec".

Réversivité terminale

Supposons que la fonction f soit définie par $f(x) = \text{si } R(x) \text{ alors } g(x) \text{ sinon } h(x, f(k(x)))$ où x est éventuellement un n -uplet de valeurs. C'est l'expression générale d'une fonction réursive "non terminale" : si la relation R est satisfaite, alors le calcul se termine avec celui de l'évaluation de la fonction g , par contre si R n'est pas satisfaite, alors au moyen d'une transformation k , il faut faire un autre appel de f (appel réursif) qui lorsqu'il sera terminé n'achevera pas le calcul initial car il faut avoir conservé la valeur de x pour exécuter $h(x, \dots)$. L'appel n'est pas terminal, signifie du point de vue informatique que chaque appel doit avoir une zone propre en mémoire où il conserve tout son contexte : les paramètres qu'on lui a passé et surtout la marque (si plus d'un appel) de l'endroit où il a été interrompu afin de pouvoir "terminer" son travail.

Tout autre est la définition $f(x) = \text{si } R(x) \text{ alors } g(x) \text{ sinon } f(k(x))$ car, hormis le cas où l'appel termine tout de suite quand $R(x)$ est vrai, l'appel suivant pour la valeur $k(x)$ termine en même temps l'appel précédent. La réursivité terminale n'a pas besoin d'une occupation de la mémoire qui soit proportionnelle au nombre d'appels, elle est constante tout comme pour un calcul itératif.

Exemple, la fonction factorielle de façon réursive terminale :

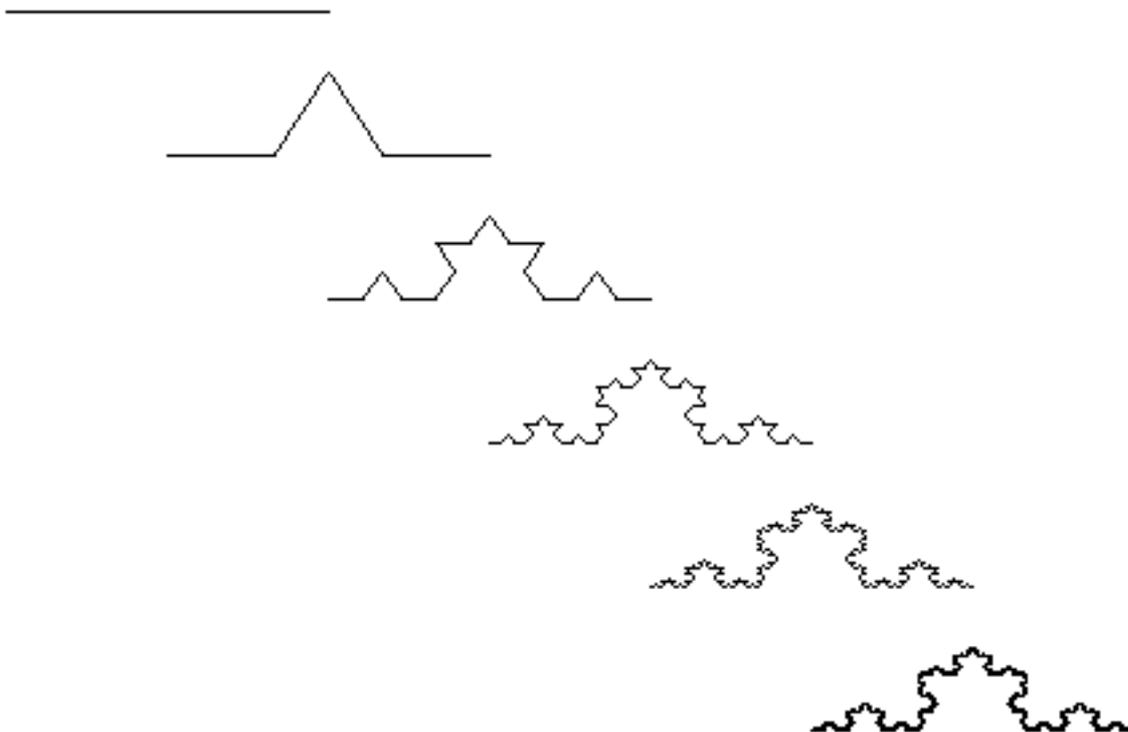
```

fonction facbis (n, r : integer) : integer;
  begin if n = 0 then facbis := r { cas où on termine vraiment, le résultat est r }
        else facbis (n - 1, n*r)
  end;
fonction fac (n : integer) : integer;
  begin fac := facbis (n, 1) end; { c'est un simple appel à la fonction générale }

```

Réursivité et graphique

Les courbes fractales constituent un bon exemple de programme graphiques réursifs, très longs et difficiles à programmer sans réursivité. Prenons le cas des courbes de Von Koch où un segment va être divisé en n (ici $n = 4$) segments chacun égaux à $1/r$ du segment initial (ici r est égal à 3 et la profondeur c est imagée de 0 à 5)

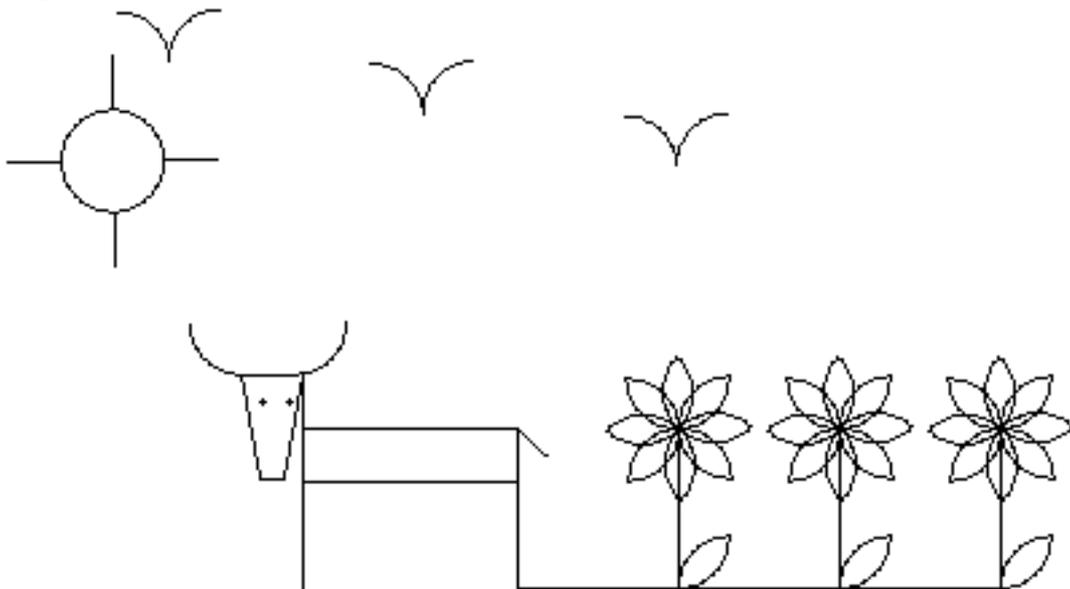


Plus généralement si le segment sert de premier vecteur d'une base orthonormée du plan, et que l'on découpe en n segments non nécessairement égaux, on pourra placer les coordonnées des points de jointure dans deux tableaux u et v avec $u(0) = v(0) = 0$ et $u(n) = 1, v(n) = 0$. L'algorithme est donc le suivant :

```
dragon (c, n : entiers x1, y1, x2, y2 : réels u, v : tableaux)
    { va développer la fractale d'ordre c sur le segment joignant (x1, y1) et (x2, y2) }
si c = 0
    alors on place (x1,y1) et on trace (x2, y2)
sinon pour i allant de 0 à n-1 on exécute le dragon (c-1, n) du point
    x1+u[i]*(x2-x1)+v[i]*(y1-y2), y1+u[i]*(y2-y1)+v[i]*(x2-x1) vers le point
    x1+u[i+1]*(x2-x1)+v[i+1]*(y1-y2), y1+u[i+1]*(y2-y1)+v[i+1]*(x2-x1)
    avec les mêmes tableaux u et v
```

Dimension d'une courbe fractale : par analogie avec les surfaces et volumes on dit que si c'était une surface, d'une étape à l'autre on en a n fois plus mais r fois plus petit, on devrait avoir $n = r^2$ et si c'était un volume $n = r^3$. Or ici on a $n = r^d$ qui peut donner la dimension $d = \ln(n) / \ln(r)$ soit $\ln(4) / \ln(3)$ pour la courbe de Von Koch. Si on exerce sur un motif du dessin une similitude de rapport r , et que l'on obtient n de ces mêmes motifs alors d est le rapport des log de n et de d .

Manipulation de la tortue



Il s'agit d'une bibliothèque de fonctions présente dans le turbo-pascal mais surtout connue au travers du langage LOGO lui même dérivé du LISP, dans laquelle un mobile appelé "tortue" peut être déplacé grâce à des instructions du genre "avancer", "reculer", "tourner à droite", "lever le crayon", "gommer", etc...

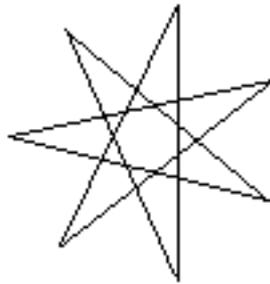
Par exemple la construction d'un polygone régulier étoilé ou non se fait très simplement par:

```
program figures; {turbo-pascal sur Mac}
    uses memtypes, quickdraw, turtle;
```

```
procedure poly (n, C : integer);           {polygone à n côtés valant tous C}
    var i : integer;
    begin for i := 1 to n do begin forwd (C); turnleft (360 div n) end end;
```

```
procedure étoile (n, p, C : integer);      {étoile à n sommets joints p à p, de côté C}
    var i : integer;
    begin for i := 1 to n do begin forwd (C); turnleft ((360*p) div n) end end;
```

```
begin étoile (7, 3, 100) end.
```



Le repère est centré sur l'écran et sur le Macintosh est $[-240, 240] \times [-140, 140]$, les instructions sont :

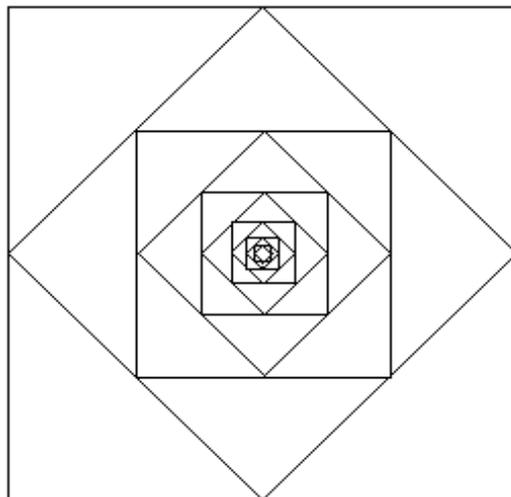
```
clear; efface l'écran et remet la tortue au centre
home; remet la tortue au centre dirigée vers le haut (north)
setposition(..., ...); force la position de la tortue dans le repère
setheading(...); force sa direction en degrés
penup; ne trace pas lors des déplacements
pendown; trace à l'écran
forwd (...); avance de la distance spécifiée qui doit être un nombre entier
back (...); recule
turnleft (...); fait tourner à gauche de l'angle spécifié en degrés
turnright (...); à droite
```

On peut utiliser en outre, les constantes "north" = 90°, "south", "east" et "west", et les fonctions "xcor", "ycor", "heading" donnent respectivement l'abscisse, l'ordonnée et la direction de la position actuelle de la tortue.

Un autre exemple (récurusif) peut être donné par une suite de carrés emboîtés :

```
procedure carres (C : integer);
  begin
    if C > 5 then   begin poly (4, C); forwd (C div 2);
                    turnleft (45); carres (round (C / sqrt(2)) )
                    end
  end;
```

On appellera la procédure avec par exemple : setposition (240, -140); carres (250);



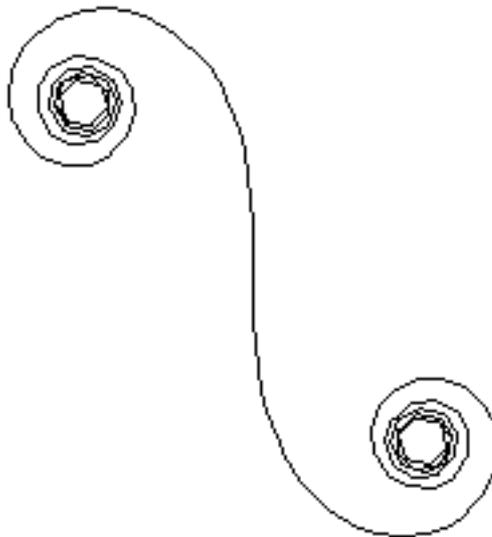
Naturellement, la géométrie de la tortue doit être utilisée à propos, ainsi si une courbe n'est donnée que par son équation intrinsèque c'est à dire par une équation donnant le rayon de courbure $R = ds/d\theta$ où s est la longueur parcourue sur la courbe, et θ l'angle polaire de la tangente, alors on peut faire tracer la courbe par une succession de petits pas où le virage à

prendre $d\phi$ (variation de tangente) est calculé en fonction de ds . Le meilleur exemple est quand même la spirale de Cornu où R est proportionnel à s , ici on a pris $ds = 9$ et $d\phi = 0,1s$. Le dessin sera demandé par le programme :

```
begin home; cornu (0,0); home; setheading (south); cornu (0,0) end.
```

utilisant le sous-programme :

```
procedure cornu (L, A: integer);
  var da : integer;
  begin if L < 600 then {l'arrêt se fait sur une longueur maximale de 600}
        begin da := round (L*0.1); turnleft (da); forwd (9); cornu (L+9, A+da) end
  end;
```



Les essais successifs ou "backtracking", exemple des reines de Gauss

Nous exposerons cet algorithme sur un exemple bien connu : les reines de Gauss. Etant donné un échiquier 8×8 , on cherche à placer 8 reines qui ne soient pas en position de prises mutuelles, cela oblige à avoir une reine sur chaque ligne, une sur chaque colonne, et jamais deux sur toute transversale.

L'algorithme général d'un tel problème est :

Back(i) donne vrai si c'est possible de continuer avec le choix numéro i arrêté, faux sinon.

Si i est le dernier choix à faire alors c'est fini, on renvoie vrai.

Sinon, on examine toutes les possibilités de choix satisfaisant aux contraintes du problème, pour l'étape suivante, en stoppant cet examen dès que l'une indique que back (i+1) est vrai, et en ce cas back(i) sera vrai.

Si tous ces appels répondent faux, alors back(i) sera faux.

Le problème général est étudié au chapitre sur les pointeurs.

Pour les dames de Gauss, on utilisera une table t, telle que t[i] contienne le numéro de colonne de la reine située dans la ligne i, t sera une variable globale.

```
program gauss;
const n = 8;
var t : array [1..n] of integer ;
```

```
procedure afficher (m : integer) ; { affiche le tableau t de dimensions m*m }
  var i, j : integer;
  begin for i := 1 to m do      begin for j := 1 to t[i-1] do write ('-': 3); write ('R': 3);
                                for j := t[i+1] to m do write ('-': 3); writeln
                                end end;
```

```

function nonprise (i, j, k, l : integer) : boolean;
{indique avec  $i < k$  que les reines situées en i, j et en k, l ne sont pas en prise}
  begin if j = l then nonprise := false
        else if abs(j-l) = k-i then nonprise := false
        else nonprise := true
  end;

```

```

function caselibre (i, j : integer) : boolean;
{vérifie que la position i, j est possible par rapport à toutes les lignes précédentes}
var l : integer; {sera un numéro de ligne}      drap : boolean; {sera le résultat }
begin l := 1; drap := true;
while drap and (l < i) do      begin drap := nonprise (l, t[l], i, j);
                               l := l+1
                               end;

caselibre := drap
end;

```

```

function reine (i : integer) : boolean;
{répond vrai si, t étant bien rempli jusqu'à i compris, il est possible de continuer le remplissage du tableau}
var k : integer; poss : boolean;
begin if i=n then reine := true
      else begin poss := false; k := 1;
            repeat if caselibre (i+1, k) then begin t[i+1] := k;
                                                poss := reine (i+1)
                                                end ;
            until poss or (k > n)
            reine := poss
            end;

end; {bien regarder la structure de ce programme et indenter de cette façon}

```

```

begin {programme} if reine (0) then afficher (n) end.
{la procédure "afficher (n)" devant faire un affichage du tableau "reine" jusque n*n}

```

R							
						R	
				R			
							R
	R						
			R				
					R		
		R					

Voici le résultat pour $n = 8$, on pourra maintenant modifier le programme afin d'afficher toutes les solutions. Ce problème sera réexaminé au chapitre 7. Maintenant il n'est pas difficile d'obtenir toutes les solutions (n est toujours une constante) grâce à :

```

procedures dames (i : integer) ;
  var k : integer;
begin if i = n then afficher (n)
      else for k := 1 to n do if caselibre (i+1, k) then begin t[i+1] := k;
                                                           dames (i+1)
                                                           end
      end;

```

Le programme serait alors simplement lancé par "dames (0)".

4-1° Ecrire "som" récursivement, puis par la formule $1+2+\dots+n = n(n+1)/2$.

4-2° Que se passe-t-il si on introduit dans "fac" un effet de bord analogue à celui de "som" ?

4-3° Que se passe-t-il si on ne définit la fonction fac (N) seulement que par $N*\text{fac}(N - 1)$?

4-4° Ecrire "fac" itérativement.

4-5° Suite de Syracuse. On considère la suite dont le premier terme est un entier positif rentré au clavier, et dont chaque terme est ensuite obtenu comme la moitié du terme précédent si celui-ci est pair, ou bien le successeur de son triple dans le cas contraire. Ecrire un programme donnant tous les termes de la suite jusqu'à ce que l'un d'entre eux soit égal à 1. (Faire des essais à la main avec tout entier de départ, pour constater que le processus s'arrête toujours.) Proposer d'abord une solution itérative, puis une fonction récursive provoquant l'impression d'un terme de la suite comme effet marginal. Il existe un prédicat Pascal "odd (n)" qui est vrai si et seulement si n est impair.

4-6° Construire récursivement en pascal la fonction h définie sur N^* par :

$$h(n) = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + \dots + \frac{1}{n}$$

4-7° Construire itérativement en pascal la fonction w définie sur N^* par :

$$w(n) = \frac{1*3*...*(2n+1)}{2*4*...*(2n)} \quad \text{exemple: } w(3) = \frac{1*3*5*7}{2*4*6} = \frac{105}{48}$$

4-8° Soit la suite u définie par son terme de rang 0 égal à 7, et sinon u_{n+1} calculé comme la racine de $2+u_n$

a) Construire un programme donnant les termes de la suite jusqu'à ce que $|u_{n+1}-u_n| < 10^{-3}$, grâce à la boucle "repeat".

b) Même question mais en utilisant une procédure récursive à un paramètre réel.

Solution : `u := 7; repeat v := u; write (u,'); u := sqrt (2+u) until abs (u-v) < 0.001`
ou bien :

```

procedure suite (u : real);
  var v : real;
  begin
    write (u,'); v := sqrt (2+u) ;
    if abs (u-v) > 0.001 then suite (v)
  end;

```

4-9° Quelles sont dans l'ordre les affichages à l'écran que va provoquer ce programme ?
program truc;

```

  var A, B : integer;
procedure machin ; begin A := A + B end;
procedure bidule ;
  var A, B : integer;
  begin A := 2 ; B := 4; machin ; write (A) end;
begin A := 3; B := 1; machin ; write (A); bidule ; write (A) end.

```

Réponse : 4 2 5

4-10° Donner toutes les explications nécessaires, et l'effet produit par le programme suivant :
 program khashaite;
 var x, y : integer;
 function f (x, y : integer): integer;
 var z : integer;
 begin z := x+y; f := z*z*z end;
 procedure m (x, y : integer; var a : integer);
 var z : integer;
 begin z := f (x-y, x+y) ; write (z, '/'); a := f (a,1); writeln (a) end;
 begin y := -2; for x := 0 to 3 do
 m (x-1, (exp (x) + atan (x+2*y)) / sqrt (sin (pi*x)+2), y) ;write (y);
 end.

Réponse : On voit tout de suite que $f(x,y) = (x+y)^3$, et que m est une procédure qui écrit $8x^3$ puis qui modifie a en $(a+1)^3$
 Le résultat à l'écran est -8/-1 puis à la ligne 0/0 puis 8/1, 64/8 et enfin 2.

4-11° Quelles sont dans l'ordre les affichages à l'écran que va provoquer ce programme ?
 program amstramgram;
 var Z : integer;
 function colegram (X : integer) : integer;
 var Z : integer;
 begin Z := 2*(X+1) ; write (X) ; colegram := Z*(Z + 3) end;
 begin for Z := 1 to 5 do writeln (Z , colegram (Z)) end.

Réponses : 1 1 28 / 2 2 54 / 3 3 88 / 4 4 130 / 5 5 180 / , car $\text{colegram}(x) = 4x^2 + 14x + 10$

4-12° Si "trunc" désigne la fonction "partie entière d'un réel", si $(N \text{ div } P)$ désigne la quotient entier de N par P, et si $(N \text{ mod } 10)$ désigne le reste de la division entière de N par 10, expliquer le rôle joué par la fonction F définie par :
 function F (N : integer) : boolean;
 begin
 if N < 0 then F := F(- N)
 else if N = 0 then F := true
 else if N < 10 then F := false
 else if (N mod 10) = 0 then F := true
 else F := F(N div 10)
 end;

Réponse : vrai dès qu'un nombre entier N comporte au moins un zéro dans son développement décimal, et faux sinon. Prendre des exemples.

4-13° Calculer la somme des inverses des entiers de 1 à N en sautant ceux comportant au moins un zéro parmi leurs chiffres. (Se servir de la fonction précédente. Cette série converge très lentement vers 23,10345....)

4-14° Soit la fonction F définie par :
 function F (N : integer) : integer;
 begin if abs (N) <= 2 then F := 3
 else if N > 0 then F := F(N-1) + 2*F(1-N)
 else F := 3*F(N+1) - F(-N)
 end;

Que vaut F(5) et combien d'appels de la fonction ont été nécessaires à son calcul ?

Réponse F(5) = -9 lui-même plus 24 autres, obtenus en développant l'arbre F(4) est calculé 2 fois, F(3) 4 fois.

4-15° Permutations d'un tableau de m entiers où m est fixé.

Solution, en supposant écrite une procédure d'échange et d'affichage, on considère une procédure de paramètres n, qui doit afficher toutes les permutations du tableau qui laissent invariants les éléments après n.

```

procédure perm (var t : tableau; n : integer); { affiche les permutations de t entre 1 et n }
    var j : integer;
begin
    if n=1 then afficher (t, m)
    else begin perm (t, n-1);
          for j := 1 to n-1 do begin echange (t[n], t[j]);
                                perm (t, n-1);
                                echange (t[n], t[j])
                              end;
    end;
end;

```

4-16° Tri-bulle boustrophédon : le parcours d'une liste à trier se fait alternativement de gauche à droite et de droite à gauche avec la méthode du tri bulle. En remarquant que chaque balayage a pour effet de pousser les éléments extrêmes à leurs places définitives, écrire une autre version du programme de tri-bulle où l'étendue du parcours est diminuée à chaque fois. Se servir pour cela de deux procédures mutuellement récursives réalisant les balayages en avant et en arrière.

```

program boustro;
    type liste = array[1..100] of real;
procédure echange (var x,y : real);
    var t : real; { tampon } begin t := x; x := y; y := t end;
procédure arriere (var L : tab; d,f : integer); forward;
procédure avant (var L : tab; d,f : integer);
    {réalise le balayage dans la sens des indices d à f croissants}
    var drap : boolean; i : integer;
    begin drap := false;
    for i := d to f-1 do if L[i] > L[i+1] then begin echange (L[i], L[i+1]); drap := true end;
    if drap then arriere(L, f-1, d)
    end;
procédure arriere ; {réalise le balayage dans la sens des indices d à f décroissants}
    var drap : boolean; i : integer;
    begin drap := false;
    for i := d downto f+1 do if L[i] < L[i-1] then begin echange (L[i], L[i-1]); drap := true end;
    if drap then avant (L, f+1, d)
    end;
procédure tri (var L : tab; n : integer);{réalise le tri du tablau L des indices 1 à n}
    begin avant (L, 1, n) end; { On fera suivre ceci d'un programme d'essai. }

```

4-17° Disposition traditionnelle de la multiplication en Russie (et en Inde), sur deux colonnes, on double le facteur de gauche tout en divisant par deux celui de droite (quotient entier) jusqu'à obtenir 1 à droite. la somme des termes de la première colonne, qui sont placés à gauche d'un nombre impair, donne alors le résultat. On construira une fonction à trois paramètres : u, v, et r le résultat partiel.

```

function multiplic (u, v, r : integer) : integer;
begin if v = 0 then multiplic := r
      else if odd(v) then multiplic := multiplic (2*u, v div 2, r + u)
            else multiplic := multiplic (2*u, v div 2, r)
end;

```

```

Функцион мултиплиш (у, в, р : интегер) : интегер;
бегин иф в = 0 then мултиплиш := р
      елсе иф одд(в) then мултиплиш := мултиплиш(2*у, в див 2, р + у)
      елсе мултиплиш := мултиплиш(2*у, в див 2, р)
енд;

```

4-18° Palindromes, reconnaître si les éléments d'un tableau de caractères forment un palindrome c'est à dire un mot symétrique. Exemples (sans tenir compte des espaces, accents ou majuscules) "Esopo reste et se repose", "élu par cette crapule", "Eric, notre valet, alla te laver ton ciré".

```
function palind (t : tableau; i, j : integer) : boolean;
begin if i >= j then palind := true
      else if t[i]=t[j] then palind := palind (t, i+1, j-1)
            else palind := false
end;
```

Si le tableau est indicé de 1 à n, on demandera la valeur de palind (t, 1, n).

4-19° Dichotomie. Reprendre le problème de la recherche d'une solution d'une équation à une inconnue $f(x) = 0$, dont on est sûr de l'existence dans un intervalle $[a, b]$. On utilise l'algorithme de dichotomie consistant à couper l'intervalle en deux, et à recommencer dans celle des deux moitiés qui contient la solution.

- Comment savoir si la racine se situe dans la première ou seconde moitié de $[a, b]$?
- Sur quel critère devrait-on stopper ce découpage ?
- Ecrire une fonction récursive des trois variables a, b, ε (précision), renvoyant la valeur de la racine à ε près.
- On appliquera la dichotomie pour résoudre $x^3 - x - 1 = 0$ puis, trois fois afin de réaliser la fonction :

$$\phi(p, q) = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} + \sqrt{\frac{q^2}{4} + \frac{p^3}{27}}} + \sqrt[3]{-\frac{q}{2} - \sqrt{\frac{q^2}{4} + \frac{p^3}{27}}}$$

Quand $4p^3 + 27q^2 > 0$ c'est la seule solution de $x^3 + px + q = 0$

- Etablir que la complexité de la dichotomie en fonction de ε et de $|a-b|$ est donnée par un nombre d'appels approximativement $(\ln(|a-b|) - \log_{10}(\varepsilon)) / \ln(2)$

4-20° Soit la procédure récursive Tros (I_0, J_0) définie par :

$S \leftarrow A[I_0]$; $T \leftarrow A[J_0]$; $I \leftarrow I_0$; $J \leftarrow J_0$

tant que $I \neq J$ faire si $S > T$ alors $A[I] \leftarrow T$; I incrémenté ; $T \leftarrow A[I]$
sinon $A[J] \leftarrow T$; J décrémenté ; $T \leftarrow A[J]$

$A[I] \leftarrow S$

si $I > I_0 + 1$ alors tros ($I_0, J - 1$)

si $J < J_0 - 1$ alors tros ($I + 1, J_0$)

Pour un tableau A dont les éléments sont initialement (3 5 7 1 9 6 4), développer les appels de TROS en précisant les valeurs I_0, J_0 d'entrée, la valeur S, celles de T, et l'état de A à chaque sortie. (I, J, S et T sont des variables locales).

Essayer de nouveau pour $A = (3 2 0 5 8 1 1 0 4 6)$. Que fait la procédure ? En quoi le terme de segmentation est-il bien adapté ?

Réponse :	I_0	J_0	S	valeurs successives de T	I=J final
	1	7	3	4 6 9 1 5 7 5	2
	3	7	7	4 5 9 6	6
	3	5	4	6 5 4	3
	4	5	5	6	4

A chaque appel, le I=J final détermine l'indice d'un élément de A qui est à sa place définitive, c'est à dire que tous les éléments de A de rang inférieur lui sont plus petits, sans être obligatoirement rangés entre eux, et tous les éléments de A de rang supérieur lui sont plus grands. Les deux dernières instructions consistent à appeler le tri pour chacun de ces deux segments. (Tri par segmentation.)

4-21° Tri d'un tableau t par segmentation, entre des indices g et d, on part de l'élément x situé "au milieu" d'indice $p = (g+d) \text{ div } 2$, et on rétrécit l'encadrement [g, d] en intervertissant à l'occasion ses extrêmités de façon à déterminer l'indice p (pivot de la partition) où x sera à sa place définitive, c'est à dire que tous les éléments à gauche de x lui seront inférieurs et chaque élément à droite lui sera supérieur. Ceci ne voulant pas dire que les deux segments partagés ainsi sont triés. Ecrire une fonction "partition" calculant ce p en modifiant t, puis une procédure de tri récursive réalisant cet algorithme.

```

function part (var t : tableau; g,p,d : integer) : integer;
begin
if t[g] < t[p] then part := part (t, g+1, p, d)
else
  if t[p] < t[d] then part := part (t, g, p, d-1)
  else
    begin echange (t[g], t[d]);
      if (g < p) and (p < d) then part := part (t, g+1, p, d-1)
      else
        if g < p then part := part (t, g, g, d-1)
        else
          if p < d then part := part (t, g+1, d, d)
          else part := p
        end
      end
    end
end; { on a indenté les if avec les else pour des raisons de place }
    
```

```

procedure tri (var t : tableau; deb, fin : integer);
var pivot : integer;
begin
  pivot := part (t, deb, (deb + fin) div 2, fin);
  if deb < pivot - 1 then tri (t, deb, pivot - 1);
  if pivot + 1 < fin then tri (t, pivot + 1, fin)
end;
    
```

4-22° Complexité du tri rapide : trouver le nombre T_n de tests à effectuer en moyenne pour trier n éléments.

Solution :
 On doit d'abord considérer qu'au pire, le pivot est toujours le plus petit élément, le nombre de tests pour une table de n éléments est alors $(n+1) + n + (n - 1) + \dots + 3$, soit de l'ordre de n^2 . Mais en moyenne, on dit que si le pivot vient occuper la place p (les places étant équiprobables), la fonction "partition" qui détermine cette place, demande n + 1 tests, et donc, on a : $T_0 = T_1 = 0$ $T_2 = 2$, $T_n = n + 1 + \sum_{0 \leq p \leq n} (T_p + T_{n-p}) / n$, on en déduit que :
 $n(T_n - n - 1) = 2(\sum_{1 \leq p \leq n-1} T_p)$ en écrivant la même relation pour n - 1 on obtient une récurrence simple.

$$nT_n = (n + 1)T_{n-1} + 2n \text{ d'où } \frac{T_n}{n + 1} = \frac{T_{n-1}}{n} + \frac{2}{n + 1} \text{ donc :}$$

$\frac{T_n}{n + 1} = 2(\frac{1}{n + 1} + \frac{1}{n} + \dots + \frac{1}{2}) = 2(\frac{1}{n + 1} - \frac{3}{2} + H_n)$ où H_n est la somme harmonique jusqu'à n.
 $T_n = 2 + 2(n + 1)H_n - 3(n + 1)$ or H_n est équivalent à l'infini à $C + \ln(n)$ où C est la constante d'Euler, donc T_n est de l'ordre de $n \cdot \ln(n)$.

Ce résultat est à rapprocher de celui du tri-bulle qui est en n^2 , et de celui du tri par fusion qui est aussi en $n \cdot \ln(n)$ mais au pire.

4-23° Les tours de Hanoi : sur trois emplacements : gauche, milieu, droite, on peut empiler n disques de diamètres différents. La règle est de toujours mettre un disque plus petit sur un disque qui lui est de taille supérieure. Grâce à une procédure élémentaire "déplacer un disque (a, b)" signifiant que le disque supérieur en a est placé sur la pile déjà en b, et à une procédure récursive "mouvement (n, a, b, c)" où n est le nombre de disques et a, b, c les noms de trois emplacements, on écrira la procédure principale "hanoi (n)" qui ne sera lancée que pour n relativement petit.

4-24° Courbes de Cantor

a) Sur l'intervalle $[0, 1]$, en partant de la fonction $f_0(x) = x$, on coupe en 3 cet intervalle et on définit f_1 comme constante égale à $1/2$ sur $[1/3, 2/3]$ égale à f_0 en 0 et en 1, et affine par morceaux, f_2 est définie de même à partir de f_1 , et ainsi de suite les paliers étant conservés. On montre que la suite des fonctions ainsi définie converge uniformément vers une fonction croissante, continue, de longueur totale 2, d'intégrale $1/2$, et ayant en tout point de K (triadiques de Cantor) une dérivée à droite et une dérivée à gauche distinctes.

Faire le programme capable de tracer l'une quelconque des f_n

b) On définit cette fois f_1 en lui donnant la valeur $2/3$ en $1/3$ et $1/3$ en $2/3$, la suite converge alors vers une fonction continue non dérivable à droite ni à gauche en tout point de $[0, 1]$. Faire le programme traçant les représentations de f_0 à f_5 .

```

program fractal;    { Courbes de Cantor turbo-pascal sur mac }
                    uses memtypes, quickdraw;
const A = -2; B = 2; C = -1; D = 1.5; L = 480; H = 270; { Pour x entre A et B, et y entre C et D les coordonnées
sur l'écran sont U=L*(X-A)/(B-A) et V=H*(Y-D)/(C-D) }

procedure place (x, y :real);      {place le point de vraies coord x,y}
begin moveto (round (L*(x-A)/(B-A)), round (H*(y-D)/(C-D))) end;

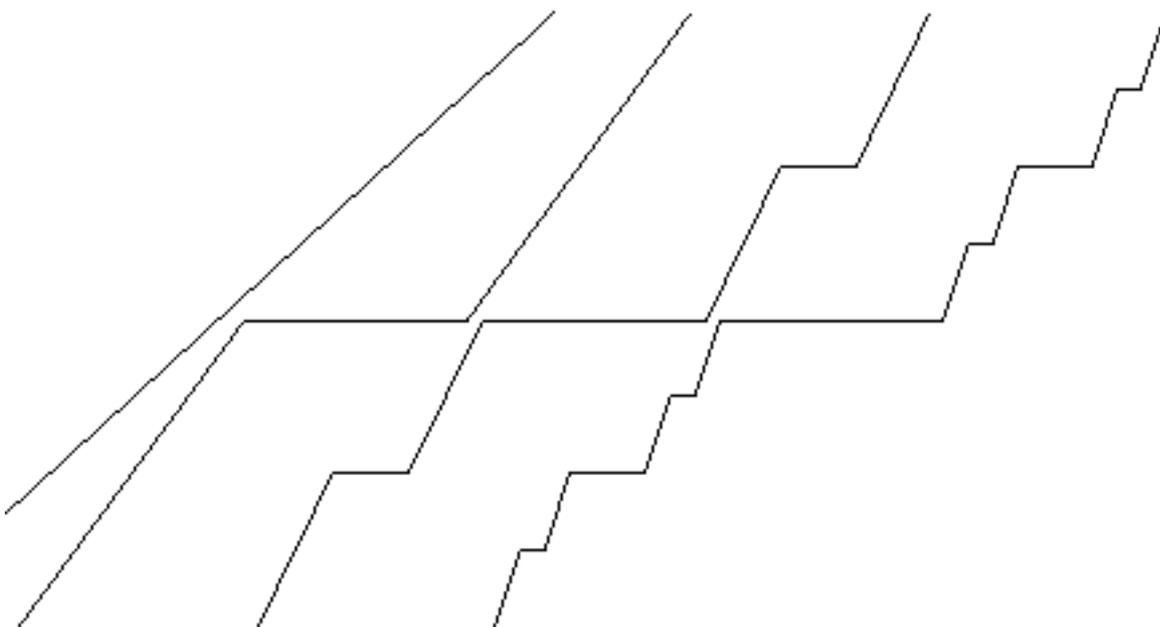
procedure trace (x, y :real); {trace le segment vers le point de vraies coord x,y}
begin lineto (round (L*(x-A)/(B-A)), round (H*(y-D)/(C-D))) end;

procedure cantor (m : integer ; a, b, c, d : real);
begin if m=0 then begin place (a,b); trace (c,d) end
      else begin
            cant (m -1, a, b, (2*a+c) / 3, (b+d) / 2);
            trace ((a+2*c) / 3, ( b+d) / 2);
            cant (m -1 , (a+2*c) / 3, ( b+d) / 2, c, d)
          end
end;

begin {place (0, 0) peut être mis ici une seule fois} cantor (4, 0, 1, 1, 1 ) end.

```

Les résultats pour m allant de 0 à 3 :

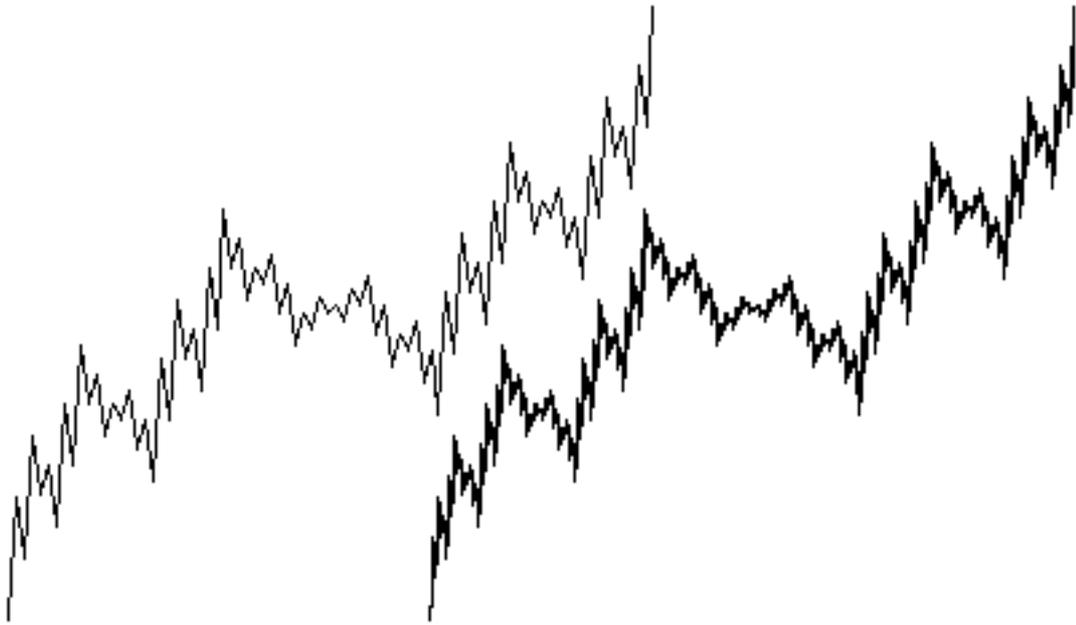


Pour l'autre courbe, il suffit de modifier un peu la procédure :

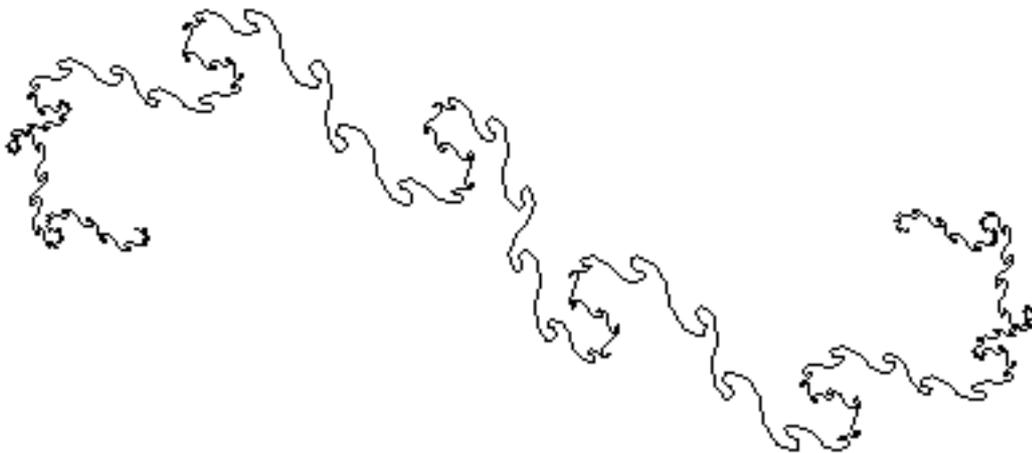
```

procédure diable (m : integer ; a, b, c, d : real);
begin if m = 0 then begin place (a, b); trace (c, d) end
      else begin
            diable (m-1, a, b, (2*a+c)/3, (b+2*d)/3);
            diable (m-1, (2*a+c)/3, (b+2*d)/3, (a+2*c)/3, (2*b+d)/3);
            diable (m-1, (a+2*c)/3, (2*b+d)/3, c, d)
          end
end;
{Pour les étapes 4 et 8 uniquement : } var i : integer ;
begin for i:=1 to 8 do diable (i, 0, 0, 1, 1) {si on les veut superposées} end.

```



4-25° Courbes fractales Réaliser les courbes de Von Koch, à plat puis sur un triangle équilatéral. Imaginer d'autres découpage, comme par exemple :



```

program fractal;    { Courbes de Von Koch turbo-pascal sur mac }
uses memtypes, quickdraw;
const A = -2; B = 2; C = -1; D = 1.1; L = 480; H = 270;
type tab = array[0..10] of real;
var i : integer;
procedure place (x,y : real); begin moveto (L*(x-A) div (B-A), H*(y-D) div (C-D)) end;
procedure trace (x,y : real); begin lineto (L*(x-A) div (B-A), H*(y-D) div (C-D)) end;

```

```

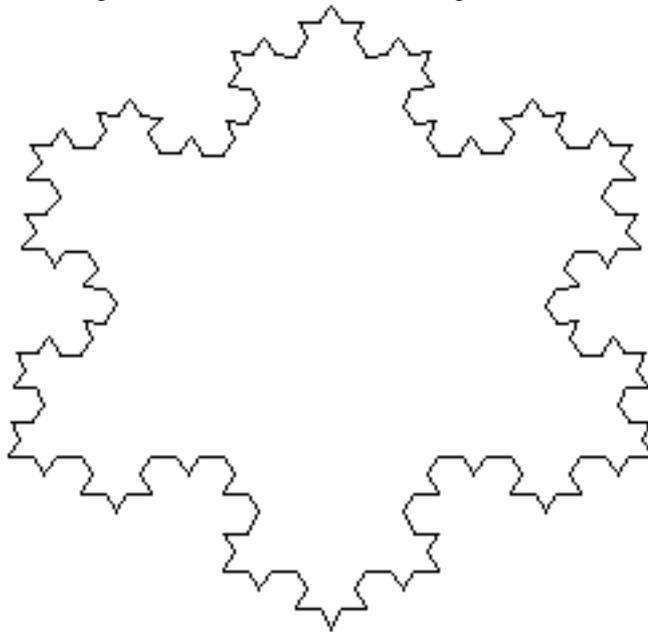
procedure dragon (c, n : integer; x1, y1, x2, y2 : real; u, v : tab);
  { développe la fractale d'ordre c sur le segment }
  var i : integer ;
  begin
  if c = 0      then begin place (x1,y1); trace (x2,y2) end
                else for i :=0 to n-1 do
                  dragon (c-1,n,x1+u[i]*(x2-x1)+v[i]*(y1-y2), y1+u[i]*(y2-y1)+v[i]*(x2-x1),
                            x1+u[i+1]*(x2-x1)+v[i+1]*(y1-y2), y1+u[i+1]*(y2-y1)+v[i+1]*(x2-x1),u,v)
                end;
  end;

procedure choix (c, k : integer);
  { c est l'ordre, k le type de dessin : triangles, cristaux, arbres, nuages, peano, petits carrés... }
  var i,n : integer; u,v : tab;
  begin u[0] := 0; v[0] := 0; case k of
  1:begin n:=4;u[1]:=1/3;u[2]:=0.5;u[3]:=2/3; v[1]:=0;v[2]:=-sqrt(3)/6;v[3]:=0 end;
  2:begin n:=4;u[1]:=0.5;u[2]:=0.5;u[3]:=0.5; v[1]:=0;v[2]:=0.3;v[3]:=0 end;
  3:begin n:=4;u[1]:=0.25;u[2]:=0.35;u[3]:=0.5; v[1]:=0;v[2]:=0.5;v[3]:=0 end;
  4:begin n:=4;u[1]:=0.1;u[2]:=0.3;u[3]:=0.5; v[1]:=0;v[2]:=0.3;v[3]:=0 end;
  5:begin n:=5;u[1]:=0.2;u[2]:=0.4;u[3]:=0.8; u[4]:=0.6;v[1]:=0;v[2]:=0.8;v[3]:=0.6;v[4]:=0.2 end;
  6:begin n:=9;u[1]:=1/3;u[2]:=1/3;u[3]:=2/3; u[4]:=2/3;u[5]:=1/3;u[6]:=1/3;u[7]:=2/3;u[8]:=2/3;
      v[1]:=0;v[2]:=1/3;v[3]:=1/3;v[4]:=0;v[5]:=0;v[6]:=-1/3;v[7]:=-1/3;v[8]:=0 end ;
  7:begin n:=5;u[1]:=1/3;u[2]:=1/3;u[3]:=2/3; u[4]:=2/3;v[1]:=0;v[2]:=1/3;v[3]:=1/3;v[4]:=0 end
  end;
      u[n] := 1; v[n] := 0;
  dragon(c, n, 0, 0, 1, 1, u, v)
  end;
begin { du programme } choix (5, 2) end.

```

Pour l'étoile de Von Koch, on fera :

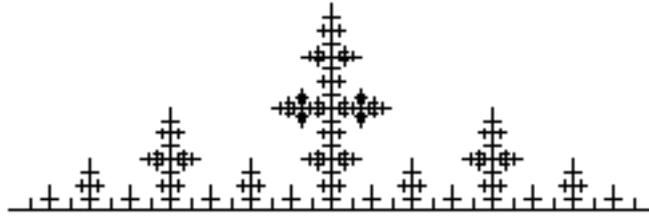
```
dragon (c, n, 0, 1, 1, -0.5, u, v) ; dragon (c, n, -1, -0.5, 0, 1, u, v) ; dragon (c, n, 1, -0.5, -1, -0.5, u, v)
```



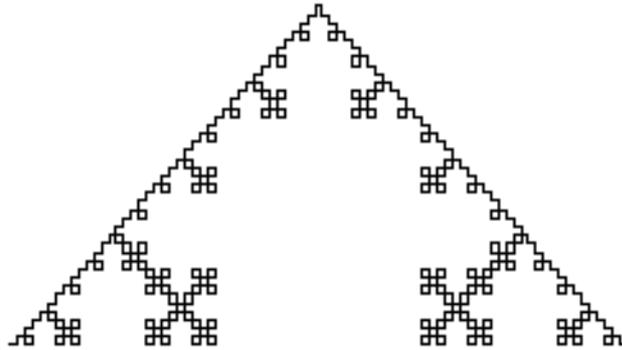
Anecdote pour l'étoile de Von Koch [Mandelbrot], si on part d'un triangle équilatéral de côté 1, donc de périmètre $p_0 = 3$ et d'aire $s_0 = \sqrt{3}/4$ pour le premier développement, on a 3 nouveaux triangles donc $3*s_0/9$ d'aire supplémentaire, soit $s_1 = 4s_0/3$.

La longueur du côté est $a_n = 1/3^n$, le nombre de côtés est $c_n = 3*4^n$, et donc, si le périmètre tend vers l'infini lorsque n tend vers l'infini, par contre, l'aire vérifie $s_n = s_{n-1} + 3s_0/4(4/9)^n$ d'où on déduit $s_n = s_0(1+3/5(1-(4/9)^n))$ dont la limite est $8s_0/5$.

Les cristaux (k = 5) :



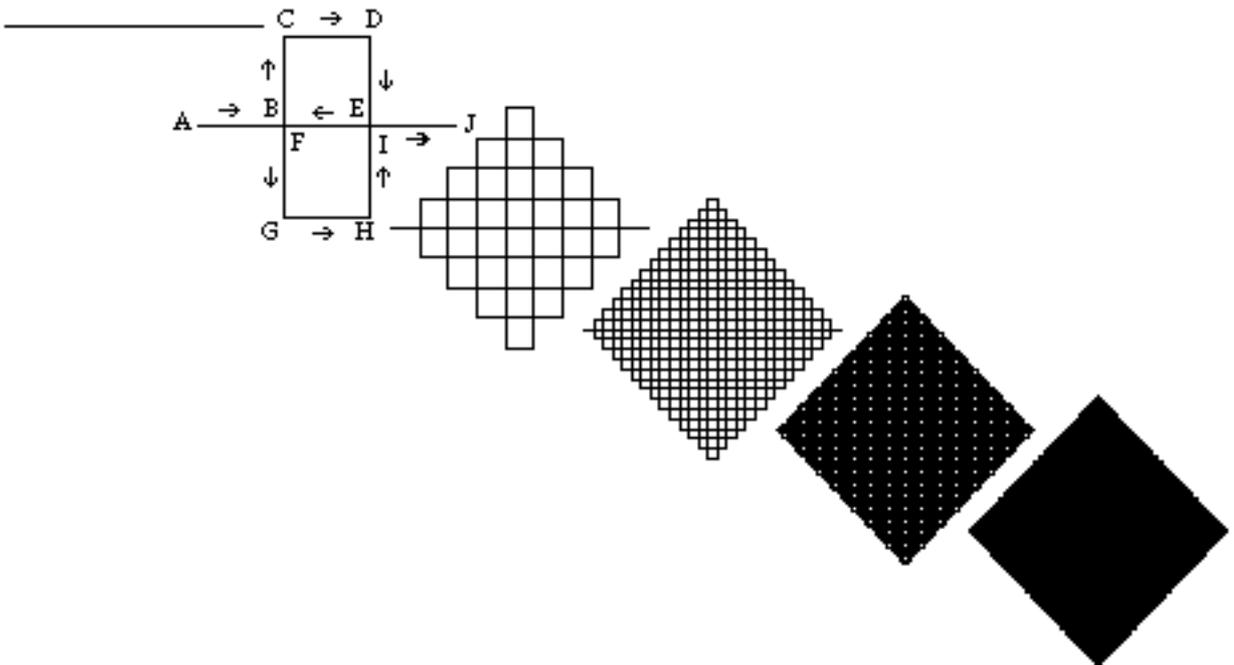
Les petits carrés avec $u1 = u2 = u5 = u6 = 1/3$, $u3 = u4 = 2/3$, $v1 = v4 = 0$, $v2 = v3 = 1/3$:



Pour une succession d'étape, on pourra demander :

for i := 0 to 5 do dragon (i, n, -2+0.6*i, 1 -0.3*i, -1.2+0.6*i, 1 -0.3*i, u, v)

4-26° Tracer la courbe de Peano, obtenue en transformant chaque segment en une suite de 9 segments tous égaux au tiers du segment précédent (suivre les flèches du schéma ci-dessous B et I sont des points doubles). On obtient à la limite une fonction de $[0, 1]$ dans $[0, 1]^2$ qui est continue et surjective, ce qui démontre l'équipotence de \mathbb{R} et de \mathbb{R}^2 . D'ailleurs la dimension fractale de cette courbe est donnée par $\ln(n) / \ln(r) = \ln(9) / \ln(3) = 2$



Le choix k = 6 de la procedure choix ci-dessus.

4-27° Manipulation de la tortue, tracer en utilisant la tortue, la cardioïde dont l'équation intrinsèque, avec l'angle a de la tangente avec l'axe des x , a en radians, est $ds = k * \sin(a/3)$, l'astroïde d'équation intrinsèque $ds = k * \sin(a/2)$, la cycloïde $ds = k \sin\phi.d\phi$, et enfin le trèfle d'équation $ds = 1/\sqrt{|\cos(2*(a - \pi/2)/3)|}$.

Program equintrinseques;

uses memtypes, quickdraw , turtle; { tous les angles sont en degrés }

procedure cardioide (A : integer);

begin if A < 570 then { arrêt par trois demi-tours plus une petite marge }
begin forwd (round (5*sin (a*pi/180/3))); turnleft (5); cardioide (A + 5) end
end;

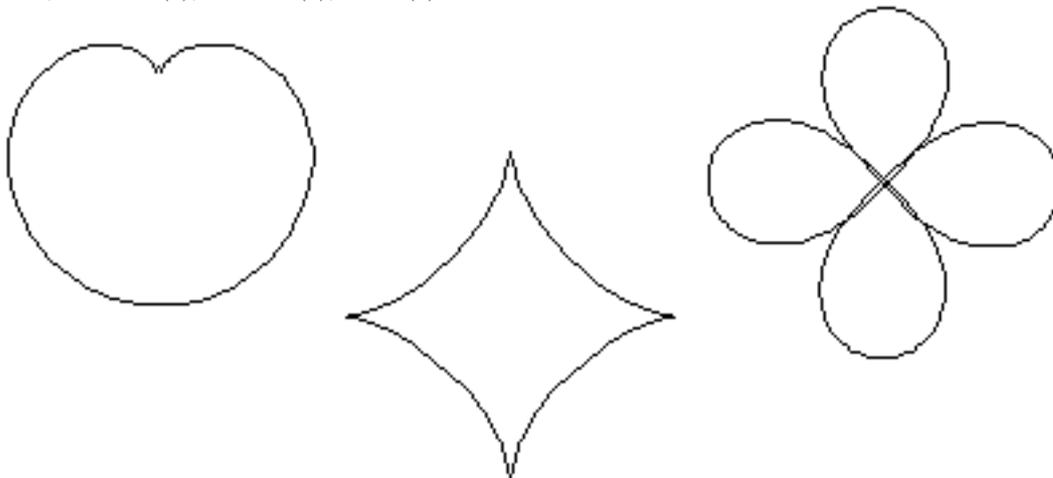
procedure astroïde (A : integer);

begin if A < 570 then { arrêt défini de la même façon }
begin forwd (round (8*sin (a*pi/90))); turnleft (5); astroïde (A + 5) end
end;

procedure trefle (A : integer);

begin if A < 1200 then { arrêt défini expérimentalement }
begin forwd (round (2/sqrt (abs (cos (2*(a*pi/180 - pi/2)/3)))); turnleft (5); trefle (A + 5) end
end;

begin clear; cardioide(0); astroïde (0); trefle (1) **end.**



Pour la cycloïde il suffit de remplacer $ds = k \sin\phi.d\phi$ dans le "forwd".

Essayer aussi la développée de la cardioïde :

procedure dev (n : integer) ;

begin if n < 500 then
begin forwd (round (4*sin (1/(3*n))));
turnleft (90); forwd (round (40*sin (1/3/n))); { on va au centre de courbure }
back (round (40*sin (1/3/n))); { on en revient }
turnright (90); turnleft (5);
dev (n+2)
end;
end;

Appel avec dev (0).

4-28° Problème du Professeur Facon : étant donné une suite de nombres entiers $[e_1, e_2, \dots, e_n]$ et une somme S donnée, on souhaite réaliser, si cela est possible, la somme S avec des entiers pris dans la suite (il peut donc y avoir des répétitions dans la suite e).

On définit un tableau de booléen "choisi" tel que $\text{choisi}(i) = \text{vrai}$ si l'entier d'indice i fait partie de la somme SP en construction.

```

function somme (SP, S : integer) : boolean;           { On suppose e, un tableau d'entiers positifs }
var i : integer; poss : boolean;
begin
if SP = S      then somme := true
else          begin poss := false; i := 1;
               repeat if not (choisi[i]) and (SP + e[i] <= S)
                 then begin choisi[i] := true;
                       poss := somme (SP + e[i], S);
                       if not (poss) then begin choisi[i] := false;
                                           i := i+1
                                           end
                 else i := i + 1
               until poss or (i > n);
               somme := poss end
end;
    
```

Le programme consiste alors à initialiser n , S et le tableau e , puis "choisi" avec des "false", et si $\text{somme}(0, S)$ est vrai alors afficher les entiers choisis sinon c'est impossible.

Exemple si $S = 7$ et $e = \{1, 2, 3, 4\}$ alors pour l'appel $\text{somme}(0, 7)$ on a $\text{choisi} = \{\}$, mais $\text{choisi}(1)$ est mis à vrai, et l'appel $\text{somme}(1, 7)$ met à son tour $\text{choisi}(2)$ à vrai. L'étape suivante est l'appel de $\text{somme}(3, 7)$ qui choisit 3 et appelle à son tour $\text{somme}(6, 7)$ qui cette fois répond faux. Il y a alors depuis l'appel précédent qui était $\text{somme}(3, 7)$ une "désaffectation" de $\text{choisi}(3)$ pour choisir 4 et appeler $\text{somme}(7, 7)$ puis remontée au premier appel qui termine.

4-29° Parcours du cavalier dans un échiquier, réaliser le parcours du cavalier dans un échiquier $n \times n$ où n et la position initiale du cavalier sont donnés. On rappelle que le cavalier se déplace en diagonale de tout rectangle de 2 sur 3.

1	4	9	18	21
10	17	20	3	8
5	2	13	22	19
16	11	24	7	14
25	6	15	12	23

Nous allons représenter le parcours par la suite numérotée des sauts du cavalier, la position 1 étant celle donnée par l'utilisateur. L'échiquier est naturellement représenté par un tableau $n \times n$ qui va donc, s'il y a une solution, être rempli par les entiers de 1 à n^2 . Afin de regarder tous les sauts possibles à chaque étape, on les met en coordonnées relatives (1 ligne de moins, 2 colonnes de plus par exemple) dans un petit tableau TS contenant les 8 voisins possibles.

```

Program cavalier;           { uses crt en turbo 4 à 6 sur PC }
const m=10;
var ech : array [1..m,1..m] of integer; ts : array [1..8,1..2] of integer;
    10, c0, n : integer;      { représentent la case de départ et la dimension n < 10 }
function libre (l, c : integer) : boolean;
begin libre := (0 < l) and (l < n+1) and (0 < c) and (c < n+1) and (ech [l, c] = 0) end;
procedure aff (n : integer); { affiche le tableau global "ech" sur n*n }
var i, j : integer;
    begin writeln;
      for i := 1 to n do begin for j := 1 to n do write (ech [i, j] : 4); writeln end end;
    
```

```

function cheval (i, l, c : integer) : boolean;
{la position i est déjà placée dans la case l, c lors de l'appel, la position éventuelle suivante est nommée localement ls, cs, la fonction renvoie "vrai" s'il est possible}
  var res : boolean; k, ls, cs : integer;
begin if i = n*n then begin aff (ech, n); cheval := true end
  else begin k := 1; res := false;
        repeat ls := l + ts [k, 1]; cs := c + ts [k, 2];
              if libre (ls, cs) then begin ech [ls, cs] := i + 1;
                                    res := cheval (i+1, ls, cs, n);
                                    ech [ls, cs] := 0
                                    end;
              k := k + 1
        until res or (k = 9);
        cheval := res
  end
end;

begin { programme } {initialisation du tableau des sauts relatifs possibles ts}
ts[1,1] := 1; ts[1,2] := 2 ts[2,1] := 2; ts[3,1] := 2; ts[3,2] := -1; ts[4,1] := 1; ts[4,2] := -2; ts[5,1] := -1;
ts[5,2] := -2; ts[6,1] := -2; ts[6,2] := -1; ts[7,1] := -2; ts[7,2] := 1; ts[8,1] := -1; ts[8,2] := 2;
write ('Quelle dimension du tableau ? '); readln (n);
write ('Ligne initiale ? '); readln (l0);
write ('Colonne initiale ? '); readln (c0);
ech [l0, c0] := 1;
if cheval (1, l0, c0) then write ('Voilà !') else write ('Pas de solution')
end.

```

Une solution avec retour pour $n = 8$, étudiée par Vandermonde en 1771 et Jordan en 1888

42	57	44	9	40	21	46	7
55	10	41	58	45	8	39	20
12	43	56	61	22	59	6	47
63	54	11	30	25	28	19	38
32	13	62	27	60	23	48	5
53	64	31	24	29	26	37	18
14	33	2	51	16	35	4	49
1	52	15	34	3	50	17	36

4-30° Le labyrinthe : on trace un carré avec des cases libres et d'autres occupées par des murs ou des obstacles divers, en laissant une case libre sur le mur gauche (l'entrée) et une sur le mur droit (la sortie). On doit essayer de traverser si c'est possible, en visualisant la trace (la stratégie est d'essayer les quatre directions).

```

program laby;
const mur = '†'; vide = ' '; entree = 'E'; sortie = 'S';
var n {taille du tableau} : integer; ch : char; lab : array [1..25, 1..50] of char; indic : array[1..4] of char;

```

```

procedure affiche (n : integer);
  var i, j : integer;
  begin clearscreen; for i:= 1 to n do for j := 1 to 2*n do begin gotoxy(j, i); write(lab [i, j]) end end;

```

{La procédure de construction ci dessous n'a rien de satisfaisant, l'idéal est de créer une interface de façon à ce que l'utilisateur puisse noircir des cases et corriger avec la souris, mais ceci entraîne de nombreux détails propres aux systèmes utilisés }

4-31° Une courbe de Hilbert

```

program hilbert;
    uses memtypes, quickdraw;
    const n = 5; h0 = 256;
    var i, h, x, y, x0, y0 : integer;
procedure A (i : integer); forward;
procedure B (i : integer); forward;
procedure C (i : integer); forward;
procedure D (i : integer); forward;
procedure A;
begin if i > 0 then begin
    A(i - 1); x := x + h; y := y - h; lineto(x, y); B(i - 1); x := x + 2 * h; lineto(x, y);
    D(i - 1); x := x + h; y := y + h; lineto(x, y); A(i - 1) end end;
procedure B;
begin if i > 0 then
    begin B(i - 1); x := x - h; y := y - h; lineto(x, y); C(i - 1); y := y - 2 * h; lineto(x, y);
    A(i - 1); x := x + h; y := y - h; lineto(x, y); B(i - 1) end end;
procedure C;
begin if i > 0 then
    begin C(i - 1); x := x - h; y := y + h; lineto(x, y); D(i - 1); x := x - 2 * h; lineto(x, y);
    B(i - 1); x := x - h; y := y - h; lineto(x, y); C(i - 1) end end;
procedure D;
begin if i > 0 then
    begin D(i - 1); x := x + h; y := y + h; lineto(x, y); A(i - 1); y := y + 2 * h; lineto(x, y);
    C(i - 1); x := x - h; y := y + h; lineto(x, y); D(i - 1) end end;
begin i := 0; h := h0 div 4; x0 := 2 * h; y0 := 3 * h;
for i := 1 to n do
    begin x0 := x0 - h; h := h div 2; y0 := y0 + h; x := x0; y := y0; moveto(x, y);
    A(i); x := x + h; y := y - h; lineto(x, y); B(i); x := x - h; y := y - h; lineto(x, y);
    C(i); x := x - h; y := y + h; lineto(x, y); D(i); x := x + h; y := y + h; lineto(x, y) end;
end.

```

Que peut bien faire ce sacré programme ?

Réponse :

